

Development Vacuum suction SpacePad《空/SORA》

2024年7月リリース/小型軽量仕様

真空吸着装置

Space Pad 《空/SORA》

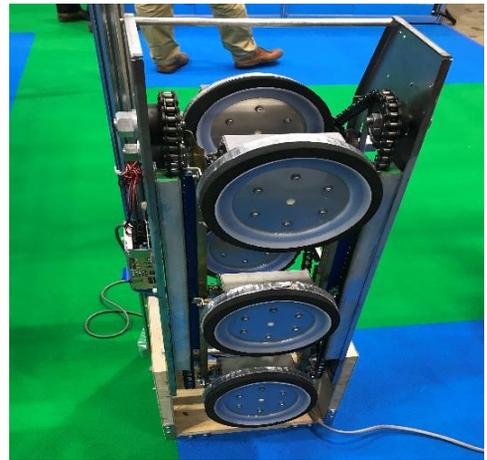
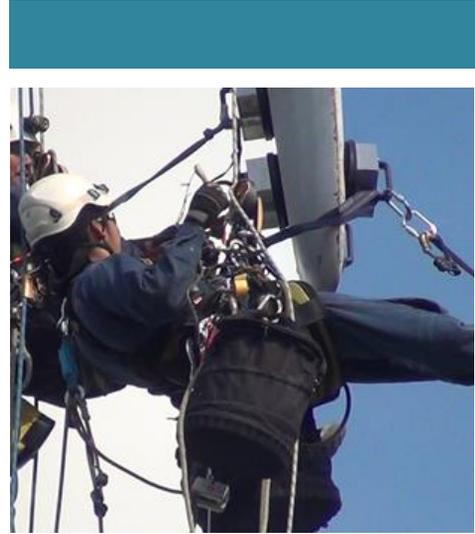


特徴

- ・メンテナンス対応製品（地球にやさしい永年使用）
- ・夜間の充電で昼間の作業時間をカバー（省エネ回路・設計）
- ・強固な防塵仕様（内外2重フィルター装備で真空ポンプの劣化を防ぐ構造）
- ・世界最小のハンディー電動真空吸着パッド
- ・外部電源100Vでも使用可能な安定・安心稼働（2 wayタイプ）



Vacuum suction technology products and overview



Contact

Total Sales Agent **ユニキューブTecnos**
(吸着装置開発ステラ技研総代理店/吸着装置開発企画)
〒197-0812 東京都あきる野市平沢587-9
Tel/Fax 042-559-8658
<http://unicube-tecnos.com>
Email: tecnos@ozzio.jp

Other associated developed product



風力発電ブレード検査ロボット（ものづくり補助金取得）

- ☆小型軽量、狭い場所にもアクセス可能
- ☆風力ブレード面の自走・点検。
- ☆建築物壁面・コンクリート・モルタル・タイルでの吸着自走が可能
- ☆50(奥行)x300(幅)x210(高) / 8kg (重量)



ゴンドラ安定走行装置

- ☆高層建築物でのゴンドラの安定的振止め
- ☆建築物壁面とゴンドラを一定距離に保つ
- ☆既設ゴンドラに容易に脱着可能
- ☆ゴンドラの操作だけで昇降
- ☆345 (奥行) x 280 (幅) x 765(高さ) / 29kg (重量)



株式会社JPDダム検査用大型ユニット式自走ロボット (ステラ技研製)

(ALPシリーズ最新機/ダム・橋梁・インフラ対応検査ロボット)

- ☆走行脚が一つ一つ規格化された製品になっており、積載物または用途等により、数量、組み合わせが自由。
- ☆コンクリート橋脚・ダムなどの老朽化した壁面を走行・検査
- ☆高解像度カメラ・打音機・電磁波レーダー搭載可能
- ☆ NEDOプロジェクトの社会インフラ維持管理ロボット
- ☆ 1.7x1.7m四方・約80kg

SpacePad《空/SORA》（作業簡易化補助製品）

2way（AC/DC併用稼働）



1way（バッテリーだけの稼働）



本体仕様	(実用新案第3143091)	
機種	①1wayタイプ： 内臓バッテリーで稼働	②2wayタイプ： AC/DC併用稼働
重量	1way/1640 g 2way/1690 g	
サイズ	Φ178mm 高さ158mm	
バッテリー	リチウムイオン電池	
能力	/多種多様な素材・凹凸面・R面に吸着 (吸着素材・吸着面状態により吸着力変化)	
真空値	-77~-81kpa	
吸着力	140 k g (垂直引っ張り力/スチール鉄板平滑面調査)	
モーメント対応力	~70kg程度 (水平方向引っ張り力/スチール鉄板平滑面調査)	
バッテリー稼働	省エネ設計により 充電5~6時間 稼働時間6時間程度	
バッテリー電圧低下	LEDランプ点滅	
アイボルト装備	懸架用アイボルト、耐荷重~40 k g /1個 x 2	
吸着素材	石・コンクリ・鉄板・サイディング・木材・段ボール等々	
R面吸着	Φ60cm~程度対応 (凹凸あるドラム缶)	



SpacePad 《空/SORA》 (従来パッドとの比較)

2way (AC/DC併用稼働)



1way (バッテリーだけの稼働)



比較表	SpacePad《空/SORA》	旧パッド
機種	①1wayタイプ： 内臓バッテリーで稼働	②2wayタイプ： AC/DC併用稼働
重量	1way/1640 g 2way/1690 g	1way/2000 g 2way/2200 g
サイズ	Φ178mm 高さ158mm	Φ220mm 高さ158mm
バッテリー	リチウムイオン電池	
真空値	-77~-81kpa	-75~-81kpa
吸着力	140 k g	130kg~
モーメント対応力	~70kg程度	~55kg
バッテリー稼働	省エネ設計により 充電5~6時間程度	稼働時間6時間
バッテリー電圧低下	LEDランプ点滅通知	
アイボルト	耐荷重~40 k g /1個 x 2	
吸着素材	石・コンクリ・鉄板・サイディング・木材・段ボール等々	石・コンクリ・鉄板・木材・段ボール等々
R面吸着	Φ60cm~程度対応	Φ80cm~程度対応