



製品名称

エアマネジメントシステム

型式 / シリーズ / 品番

AMS20 AMS30 AMS40 AMS60



目次

安全上のご注意	3
型式表示・品番体系	12
製品各部の名称とはたらき	15
用語説明	19
取付け・設置	23
配管方法	23
配線方法	24
LED 表示	28
システム概要	35
初期設定	42
AMS 作動設定	46
OPC UA の設定	56
PROFINET	61
ハードウェアコンフィグレーション(EtherNet/IP™)	62
EDS ファイルおよびアイコン	62
Logix DesignerTMを使用したコンフィグレーション例	62
ハードウェアコンフィグレーション(EtherCAT)	68
ESI ファイル	68
TwinCAT [®] System Manager を使用した設定	68
I/0 マップ	79
Hub 画面上で機能の設定を行う	87
ファンクション選択モードとは	87
出荷時の設定	88
F0 表示単位基準・単位切換機能の設定	89
F3 デジタルフィルタの選択	91
F6 表示値微調整の設定	92
F13 表示反転機能の設定	93
F14 ゼロカット設定	94
F16 計測表示設定	97
F30 積算保持機能の設定	98
F40 スタンバイ/自動アイソレーション機能の設定	99
F41 強制 AMS モードの設定	102
F80 表示 0FF モードの設定	103
F81 暗証番号入力の設定	104



F90 全項目設定	106
F96 サイクルタイム確認	107
F98 出力確認の設定	108
F99 出荷状態への復帰	112
その他の設定	113
保守	116
暗証番号を忘れた場合	116
トラブルシューティング	117
エラー表示	120
仕様	123
特性データ	128
外形寸法図	135
アクセサリ	147





ここに示した注意事項は、製品を安全に正しくお使いいただき、あなたや他の人々への危害や損害を未然 に防止するためのものです。これらの事項は、危害や損害の大きさと切迫の程度を明示するために、 「注意」「警告」「危険」の三つに区分されています。いずれも安全に関する重要な内容ですから、国際 規格(ISO/IEC)、日本産業規格(JIS)^{※1)}およびその他の安全法規^{※2})に加えて、必ず守ってください。 ※1) ISO 4414: Pneumatic fluid power -- General rules and safety requirements for system and their components ISO 4413: Hydraulic fluid power -- General rules and safety requirements for system and their components IEC 60204-1: Safety of machinery -- Electrical equipment of machines (Part 1: General requirements) ISO 10218: Manipulating industrial robots-Safety JIS B 8370: 空気圧-システム及びその機器の一般規則及び安全要求事項 JIS B 8361: 油圧-システム及びその機器の一般規則及び安全要求事項 JIS B 9960-1: 機械類の安全性 - 機械の電気装置(第1部: 一般要求事項) JIS B 8433-1:ロボット及びロボティックデバイス—産業用ロボットのための安全要求事項-第1部:ロボット ※2) 労働安全衛生法 など 危険 切迫した危険の状態で、回避しないと死亡もしくは重傷を負う可能性が想定されるもの。 警告 取扱いを誤った時に、人が死亡もしくは重傷を負う可能性が想定されるもの。 取扱いを誤った時に、人が傷害を負う危険が想定される時、および物的損害のみの発生が 注意

想定されるもの。 ①当社製品の適合性の決定は、システムの設計者または仕様を決定する人が判断してください。 ここに掲載されている製品は、使用される条件が多様なため、そのシステムへの適合性の決定は、 システムの設計者または仕様を決定する人が、必要に応じて分析やテストを行ってから決定してくださ い。 このシステムの所期の性能、安全性の保証は、システムの適合性を決定した人の責任になります。 常に最新の製品カタログや資料により、仕様の全ての内容を検討し、機器の故障の可能性についての状 況を考慮してシステムを構成してください。 ②当社製品は、充分な知識と経験を持った人が取扱ってください。 ここに掲載されている製品は、取扱いを誤ると安全性が損なわれます。 機械・装置の組立てや操作、メンテナンスなどは充分な知識と経験を持った人が行ってください。 ③安全を確認するまでは、機械・装置の取扱い、機器の取外しを絶対に行わないでください。 1. 機械・装置の点検や整備は、被駆動物体の落下防止処置や暴走防止処置などがなされていることを 確認してから行ってください。 製品を取外す時は、上記の安全処置がとられていることの確認を行い、エネルギー源と該当する設備 ന 電源を遮断するなど、システムの安全を確保すると共に、使用機器の製品個別注意事項を参照、 理解してから行ってください。 機械・装置を再起動する場合は、予想外の動作・誤動作が発生しても対処できるようにしてください。 ④当社製品は、製品固有の仕様外での使用はできません。次に示すような条件や環境で 使用するようには開発・設計・製造されておりませんので、適用外とさせていただきます。 1.明記されている仕様以外の条件や環境、屋外や直射日光が当たる場所での使用。 2.原子力、鉄道、航空、宇宙機器、船舶、車両、軍用、生命および人体や財産に影響を及ぼす機器、燃焼装置、 娯楽機器、緊急遮断回路、プレス用クラッチ・ブレーキ回路、安全機器などへの使用、およびカタログ、 取扱説明書などの標準仕様に合わない用途の使用。 インターロック回路に使用する場合。ただし、故障に備えて機械式の保護機能を設けるなどの 2重インターロック方式による使用を除く。また定期的に点検し正常に動作していることの確認を 行ってください。





?\注意

当社の製品は、自動制御機器用製品として、開発・設計・製造しており、平和利用の製造業向けとして 提供しています。製造業以外でのご使用については、適用外となります。 当社が製造、販売している製品は、計量法で定められた取引もしくは証明などを目的とした用途では 使用できません。 新計量法により、日本国内で SI 単位以外を使用することはできません。

保証および免責事項/適合用途の条件

製品をご使用いただく際、以下の「保証および免責事項」、「適合用途の条件」を適用させていただきます。 下記内容をご確認いただき、ご承諾のうえ当社製品をご使用ください。

『保証および免責事項』

①当社製品についての保証期間は、使用開始から1年以内、もしくは納入後1.5年以内、いずれか早期に 到達する期間です。*³⁾ また製品には、耐久回数、走行距離、交換部品などを定めているものがありますので、当社最寄りの

営業拠点にご確認ください。 ②保証期間中において当社の責による故障や損傷が明らかになった場合には、代替品または必要な交換部

品の提供を行わせていただきます。なお、ここでの保証は、当社製品単体の保証を意味するもので、当社 製品の

故障により誘発される損害は、保証の対象範囲から除外します。

③その他製品個別の保証および免責事項も参照、ご理解の上、ご使用ください。

※3) 真空パッドは、使用開始から1年以内の保証期間を適用できません。 真空パッドは消耗部品であり、製品保証期間は納入後1年です。 ただし、保証期間内であっても、真空パッドを使用したことによる摩耗、またはゴム材質の劣化が原因の 場合には、製品保証の適用範囲外となります。

『適合用途の条件』

海外へ輸出される場合には、経済産業省が定める法令(外国為替および外国貿易法)、手続きを必ず守って ください。



■図記号の説明

図記号	図記号の意味
\otimes	禁止(してはいけないこと)を示します。 具体的な禁止内容は、図記号の中や近くに絵や文章で指示します。
	指示する行為の強制(必ずすること)を示します。 具体的な指示内容は、図記号の中や近くに絵や文章で指示します。

■取扱い者について

 この取扱説明書は、空気圧機器を使用した機械・装置の組立・操作・保守点検するかたで、これらの機器に対して十分な知識と経験をお持ちのかたを対象にしています。 組立・操作・保守点検の実施は、このかたに限定させていただきます。
 組立・操作・保守点検に当っては、この本書をよく読んで内容を理解した上で実施してください。

■安全上のご注意

	▲警告
分解禁止	■分解・改造(基板の組み替え含む)・修理は行わないこと けが、故障の恐れがあります。
	■仕様範囲を超えて使用しないこと 引火性もしくは人体に影響のあるガス・流体には使用しないでください。 仕様範囲を超えて使用すると、火災・誤動作・製品破損の原因となります。 仕様を確認の上、ご使用ください。
○ 禁止	■可燃性ガス・爆発性ガス・腐食性ガスの雰囲気では使用しないこと 火災・爆発・腐食の恐れがあります。 この製品は、防爆構造ではありません。
○ 禁止	■引火性の流体に使用しないこと 火災・爆発の恐れがあります。 空気のみ使用可能です。
	■静電気の帯電が問題になる場所には使用しないこと システム不良や故障の原因になります。
日 指示	 インターロック回路に使用する場合は ・別系統による(機械式の保護機能など)多重のインターロックを設けること ・正常に動作していることの点検を実施すること 誤動作による、事故の恐れがあります。
日 指示	 保守点検をするときは ・供給電源をオフにすること ・供給しているエアを止めて、配管中の圧縮空気を排気し、大気開放状態を確認してから実施すること けがの恐れがあります。

	⚠注意
接触禁止	■通電中は端子、コネクタに触らないこと 通電中に端子やコネクタに触ると、感電・誤動作・スイッチの破損の恐れがあります。
日前	保守点検完了後に適正な機能検査、漏れ検査を実施すること 正常に機器が動作しない、漏れがあるなどの異常の場合は運転を停止してください。 配管部以外からの漏れが発生した場合、製品自体が破損している場合があります。 電源を切断し流体の供給を停止してください。 漏れがある状態で絶対に流体を流さないでください。 意図しない誤動作により、安全が確保できなくなる可能性があります。

■取扱い上のお願い

O製品の選定・取扱いに当って、下記内容を守ってください。

●選定に関して(以下の取扱いに関する取付け・配線・使用環境・調整・使用・保守点検の内容も守ってください。) *製品仕様などに関して

- ・電源は主電源から強化または二重絶縁された電源回路より給電してください。
- ・組み合せる直流電源は、以下のUL認定品をご使用ください。
- UL1310に従うクラス2電源ユニット、もしくはUL61010-1に従うLIM(制限エネルギー回路)。
- ・すべての外部回路も主電源から強化絶縁または二重絶縁された感電と火災の危険のない回路に接続してください。
- ・メーカーが指定しない方法で機器を使用した場合、機器による保護が損なわれる可能性があります。
- ・表示面を上向きに取付けないでください。
- ・規定の電圧で使用してください。
 規定以外の電圧で使用すると、故障・誤動作の恐れがあります。
 規定電圧より低い場合は、製品の内部電圧降下により、負荷が動作しない場合があります。
 負荷の動作電圧を確認して使用してください。
- ・最大負荷電圧および電流を超える負荷は、使用しないでください。 製品が破損したり、製品の寿命が短くなったりする恐れがあります。
- ・製品への入力データは、電源を遮断しても消えません。
 (書き換え回数:150万回)
- ・適用流体は乾燥空気です。
 流体温度範囲は 0~50 ℃です。
- ・圧縮空気の質についての詳細は、JIS B 8392:2012[4:6:-]または ISO8573-1:2010[4:6:-]に準拠 した流体を使用してください。
- ・規定の測定流量・使用圧力で使用してください。
 製品が破損し、正常な計測ができない恐れがあります。
- ・保守スペースを確保してください。 保守点検に必要なスペースを考慮した設計をしてください。
- ・銘板を取外さないでください。
 保守点検時の誤りや取扱説明書の誤使用により、故障、誤動作の恐れがあります。
 また、安全規格不適合の恐れがあります。
- ・電源投入時の突入電流に注意してください。
 接続される負荷によっては、初期充電電流により過電流保護機能がはたらき、ユニットが誤動作する可能性があります。



●取扱いに関して

*取付け

- ・運搬および取付け時に落下などによる衝撃を加えないようにしてください。
 製品の破損や作動不良などの原因となります。
- ・取付け場所は、湿度および温度の高い場所には使用しないでください。 仕様範囲外でのご使用は製品の破損や寿命の低下、作動不良の原因となります。
- ・空気の入口と出口を示す"1と"2"の表示または矢印の向きを確認して接続してください。 逆接続は正常な機能を得られません。
- ・製品の下側には、メンテナンスや操作のためのスペースを設けてください。
 スペースについては、外形寸法図を rimo ださい。

・ブラケット付スペーサおよびスペーサの2本の固定ねじの締付は、2本均等に締付けてください。
 締付トルクは推奨締付トルクで行ってください。
 締付トルクが不足していると、緩みやシール不良の原因となり、締付トルクが過大ですと、ねじ破損などの

原因となります。 推奨締付トルク

単位:N・m

適用型式	AMS20	AMS30	AMS40	AMS60
ブラケット付スペーサ品番	Y200T-2-D	Y300T-2-D	Y400T-1-D	Y600T-2-D
スペーサ品番	Y200-D	Y300-D	Y400-D	Y600-D
トルク	0.36±0.036	1.2±0.05	1.2±0.05	2.0±0.1

・エアマネジメントシステムの壁面固定に六角穴付ボルトを用いる場合には、使用工具として、ボールポイントドライバーを推奨致します。

締付トルクは下表の適用ねじサイズおよび推奨締	付トルク)で行って	ください。
------------------------	------	-------	-------

適用品番	適用ねじサイズ	締付トルク
AMS20	M6	2.6±0.26 N⋅m
AMS30	M6	2.6±0.26 N⋅m
AMS40	M8	6.2±0.62 N⋅m
AMS60	M10	12.5±1.25 N⋅m

- ・配管やブラケットは接地してください。
- 接続する接地は、強い電磁ノイズが発生する機器や高周波を発生する機器などの接地とは共用しないでくだ さい。
- ・配管前に配管などのフラッシング或は洗浄を十分行い、管内の切粉、切削油、固形異物などを除去 してください。

管内に残っていますと作動不良の原因になります。

- ・配管や継手類をねじ込む場合には、配管ねじの切粉やシール材が機器内部に入り込まないようにしてください。なお、シールテープを使用される場合は、ねじ部を1.5~2山あけて巻いてください。
 ・配管材のねじ込みは、めねじ側を保持して推奨適性トルクで行ってください。
- 論付トルクが不足していると緩みやシール不良の原因となり、締付トルクが過大ですとねじ破損などの原因となります。また、めねじ側を保持しないで締付けを行いますと配管ブラケットなどに直接過大な力が作用し、 破損などの原因となります。

推奨締付	トリ	レク
------	----	----

接続ねじ	1/8	1/4	3/8	1/2	3/4	1
トルク	3~5	8~12	15~20	20~25	28~30	36~38



畄 d · N · m

・機器の自重以外のねじりモーメント、曲げモーメントがかからないようにしてください。 破損の原因になりますので、外部配管類は別に支持してください。

使用上やむをえず機器にモーメントが発生する場合は、下記に示す最大モーメント以下としてください。 また、鋼管配管などの柔軟性がない配管 は、配管側からの過大なモーメント荷重や振動の伝播を受け易いので、 フレキシブルチューブなどを介在させて、それらが作用しないようにしてください。



ボディサイズ	20	30	40	60
最大モーメント(M)N・m	14. 5	16	19. 5	28

最大モーメント(M) =長さ(L) ×荷重(F)

- ・市販のスイッチング電源を使用する場合は、FG 端子を接地してください。
- ・落としたり、打ち当てたり、過度の衝撃を加えないでください。
 製品内部が破損し誤動作する可能性があります。
- ・リード線を強く引っ張ったり、リード線を摘んで本体を持ち上げたりしないでください。 (引っ張り強度 49 N 以内)

取扱いの際は、破損・故障・誤動作を防ぐためにボディを持ってください。

- ・表示面を上向きに取付けないでください。
 空気の滞留により正確な計測ができない恐れがあります。
- ・流路内に針金などを入れないでください。
 センサが破損して、故障、誤動作の原因となります。
- ・製品は足場になる箇所には取付けないでください。
 誤って乗ったり、足を掛けたりしたことにより過大な荷重が加わると、破損することがあります。
- ・流体に異物混入の恐れがある場合は、IN 側(流入側)にフィルタやミストセパレータを設置・配管してください。
- 故障、誤動作の原因となります。また正確な計測ができなくなります。
- ・製品 IN 側(流入側)の流体が乱れている場合、正確な計測ができなくなります。
 製品 IN 側(流入側)バルブ等を使用の際、有効断面積の変化により、流れが乱れ、流量計測に誤差が生じる可能
 性があります。
- ・入口側にルブリケータを取付けると、オイルの流入および内部部品の破損の原因となりますので、
 このようなご使用は避けてください。



*配線(コネクタの抜き差し含む)

・リード線を強く引っ張らないでください。特に継手や配管を組み込んだ場合、製品のリード線で 持ち運ばないでください。

製品内部が破損し誤動作したり、コネクタより脱落したりする可能性があります。

・リード線に繰返しの曲げや引っ張り、重い物を載せたり、力が加わらないようしてください。

リード線に繰返し曲げ応力および引張力が加わるような配線は、外被(シース)抜けおよび断線の原因となりま す。

- リード線が可動する場合は、リード線を製品本体の近くで固定するようにしてください。
- リード線の推奨曲げ半径は、シース外径の6倍または絶縁体外径の33倍のいずれか大きい値となります。
- リード線が傷んだ場合は、リード線を交換してください。
- ・ 誤配線をしないでください。

 誤配線の内容によっては、製品が誤動作や破壊する可能性があります。
- ・配線作業を通電中に行わないでください。
 製品内部が破損し誤動作する可能性があります。
 ・動力線や高圧線と同一配線経路で使用しないでください。
 動力線・高圧線からの信号ラインのノイズ・サージの混入防止のため、製品の配線と動力線・高圧線は、別配線にしてください。
- ・配線の絶縁性を確認してください。
 絶縁不良(他の回路と混触、端子間の絶縁不良など)があると、製品への過大な電圧の印加または電流の流れ込みにより、製品が破壊する可能性があります。
- ・配線は、ノイズ・サージの混入防止のため、できるだけ短くしてください。
 最長でも20m以下でご使用ください。
 また、DC(-)線(青線)は、極力電源の近くに配線してください。
- ・エアマネジメントシステムを機器・装置に組込む場合は、ノイズフィルタなどを設置し十分なノイズ対策を実施してください。
- ノイズの混入により、誤動作の恐れがあります。



*使用環境

- ・製品に常時水が掛かるような環境下では使用しないでください。
 故障、誤作動などが発生する可能性がありますので、カバーで覆うなどで対策してください。
- ・腐食性ガス、流体がかかる環境下では使用しないでください。
- 製品が破損し誤動作する可能性があります。 ・油分・薬品環境下では使用しないでください。 クーラント液や洗浄液など、種々の油並びに薬品の環境下でのご使用については、短期間でも製品が悪影響(故 障、誤動作、リード線の硬化など)を受ける場合があります。
- ・サージ発生源がある場所では使用しないでください。
 製品の付近に、大きなサージを発生させる装置機器(電磁式リフター・高周波誘導炉・モータなど)がある場合、製品内部回路素子の劣化または破壊を招く恐れがありますので、発生源のサージ対策を考慮頂くと共にラインの混触を避けてください。
- ・サージが発生する負荷は使用しないでください。
 リレー・電磁弁などサージ電圧を発生する負荷を直接駆動する場合の負荷には、サージ吸収素子内蔵タイプの
 製品をご使用ください。
- ・CE/UKCA マーキングにおける、雷サージに対する耐性は有していませんので、装置側で雷サージ対策を実施してください。
- ・製品は、振動、衝撃のない場所に取付けてください。 故障、誤動作の原因となります。
- ・磁界が発生している場所では使用しないでください。
 製品の誤動作の原因となります。
- ・製品内部に、配線クズなどの異物が入らないようにしてください。 故障、誤動作の原因となります。
- ・温度サイクルが掛かる環境下では、使用しないでください。
 通常の気温変化以外の温度サイクルが掛かるような場合は、製品内部に悪影響を及ぼす可能性があります。
- ・直射日光の当る場所では使用しないでください。
 直射日光が当る場合は、日光を遮断してください。
 故障、誤動作の原因となります。
- ・周囲温度範囲を守って使用してください。
 周囲温度範囲は0~50 ℃です。
 低温で使用する場合は、空気中の水分の凍結により破損したり、誤動作したりする恐れがあります。
 凍結防止の処置をしてください。
 ドレン・水分の除去にエアドライヤの設置を推奨します。
 また、規定温度内でも、急激な温度変化は避けてください。
- ・周囲の熱源による、輻射熱を受ける場所での使用はしないでください。 動作不良の原因となります。



*調整・使用

- ご使用状況に合せた、適切な設定を行ってください。
 不適切な設定になっていますと、動作不良の原因となります。
- ・プログラミングおよびアドレスに関する詳細内容は、PLCメーカーのマニュアルなどを参照ください。 プロトコルに関するプログラミングの内容は、ご使用のPLCメーカーにての対応となります。
- ・負荷を接続してから、電源を投入してください。
- ・負荷を短絡させないでください。
 製品の負荷が短絡するとエラー表示しますが、過電流が流れ、製品が破損する可能性があります。
- 各設定ボタンを先の尖ったもので押さないでください。
 設定ボタン破損の原因となります。
- ・電源投入は、流量ゼロの時点で投入してください。
- ・微少な流量差を検出する場合は、10~15分のウォーミングアップを行ってください。 電源投入直後10分間は、表示が2~3%変動する可能性があります。
- ・ご使用状況に合せた、適切な設定を行ってください。 不適切な設定になっていますと、動作不良の原因となります。
- ・製品の初期設定時、計測出力は設定前の状態でスイッチングします。 装置への影響を確認してから実施してください。 必要により、制御系を停止させてから設定を実施してください。
- ・動作中にLCD 表示部には触れないでください。 表示が静電気などで変化する場合があります。

*保守点検

- ・保守点検を定期的に実施してください。 機器・装置の誤動作により、意図しない構成機器の誤動作の可能性があります。
- ・保守点検は、供給電源を 0FF にし、供給エアを止め、配管中の圧縮空気を排気して大気開放状態を 確認してから行ってください。
- 構成機器の、意図しない誤動作の可能性があります。 ・取扱説明書の手順で実施してください。取扱いを誤ると、機器や装置の破壊や作動不良の原因と なります。
- ・ドレン抜きは定期的に実施してください。 ドレンが OUT 側に流出すると、空気圧機器の動作不良の原因となります。
- ・製品の清掃は、ベンジンやシンナなどを使用しないでください。
 表面に傷が付いたり、表示が消えたりする恐れがあります。
 柔らかい布で拭き取ってください。
 汚れがひどい時は、水で薄めた中性洗剤に浸した布をよく絞ってから汚れを拭き取り、乾いた布で再度拭き取ってください。



型式表示・品番体系

記号

Air Management System(電空レギュレータタイプ)



記号	内容
C	NC(ノーマルクローズ)
D	NO(ノーマルオープン)



Air Management System(レギュレータタイプ)

	$AMS \ \underline{40} \ B \ - \ \underline{F} \ \underline{04} \ \underline{C} \ - \ \underline{PN} \ - \ \underline{M} \ \underline{L} \ \underline{G}$										
ボディサイズー											
	Ì	記号	内容							記号内容	
		20	5~500 L/	'min	41					G ノンロックプッシュ付	
		30 1 40 2	0~1000 L/ 20~2000 L/	′min ′min						E プッシュターンロック式 (手操作型)	
		60 4	0∼4000 L/	'min]						
				ィエッテ						└ 単位仕様	
			ねじの	 種類		_			記号	内容	
		記号 R	م	内容 Rc					K ×	※2 圧力計単位表記:psi(MPa併記) EX:単位切換機能付	
		N F	1	NPT G					м	圧力計単位表記:MPa FX・SI単位固定	
					 径			 ※2:新 海	計量法上(日本国内はSI単位) 時向けのみの販売となります。		
			ズ								
			20	30	40	60				_	
	1/8		1/8 •		-		記号	内容			
1/4		•	•	_	—		SA	スタンドアローン (毎娘マグプク接续時、毎娘リエート	١		
	3/8			•	•					_	
	1/2			-	<u>-</u>	•	-		PN	「無線アダプタ接続時:無線ベース)	
		1		-	-	-	•		EN	EtherNet/IP™、OPC UA (毎線アダプタ接続時・毎線ベース)	
	アタッチメントなし ※		ントなし ※					1			

00 アタッチメントなし^{※1} ● ● ● ● ※1:管接続口径が"00"の場合、スタンバイレギュレータ(ARS) のねじ種類を指定します。

記号 01 02

> 03 04

06 10

NO/NC -

-13-SV EtherCAT

(無線アダプタ接続時:無線ベース)

EC

記号	内容
C	NC(ノーマルクローズ)
D	NO(ノーマルオープン)



Air Management Hub



記号	
SA	スタンドアローン (無線アダプタ接続時 : 無線リモート)
PN	PROFINET、OPC UA (無線アダプタ接続時 : 無線ベース)
EN	EtherNet/IP™、OPC UA (無線アダプタ接続時 : 無線ベース)
EC	EtherCAT (無線アダプタ接続時:無線ベース)

オプション/部品品番

オプション単体が必要な場合は下記品番で手配してください。

名称	品番	備考
	Y200T-2-D	ボディサイズ 20 用
 ゴニケット <i>は</i> キフペ <u>ー</u> サ	Y300T-2-D	ボディサイズ 30 用
	Y400T-1-D	ボディサイズ 40 用
	Y600T-2-D	ボディサイズ 60 用
	E200-□□-D *1	ボディサイズ 20 用
副告えがつか	E300-□□-D ^{*1}	ボディサイズ 30 用
	E400-□□-D *1	ボディサイズ 40 用
	E600-□□-D ^{*1}	ボディサイズ 60 用
無線アダプタ	EXW1-A11N	無線システム使用時
M12 コネクタケーブル(320 mm) ^{※2}	EXA1-AC1	HUBと各デバイス接続用
M12 コネクタケーブル(220 mm) ^{※2}	EXA1-AC2	HUB と各デバイス接続用

※1:□部はねじの種類と管接続口径になります。詳細は別途 AC-D シリーズのカタログを参照ください。 ※2. タ 世界 トの特徴の世界を、ゴルは下また会照ください。

|--|

ボディサイズ	スタンバイ電空レギュレータ	スタンバイレギュレータ	残圧排気弁
20			
30	EYA1_AC1	EXA1_AC2	EXA1-AC2
40			
60			EXA1-AC1



製品各部の名称とはたらき

Air Management System(電空レギュレータタイプ)



No.	名称	機能
1	スタンバイ電空レギュレータ	エアマネジメントハブからの電気信号にて電気的に設定された圧力へ 空気圧を調整します。
2	エアマネジメントハブ	エアマネジメントシステム各モジュールへの動作指令、上位との通信、 外部からの信号用の入力ユニットを搭載しシステム全体を管理します。
3	残圧排気弁	エアマネジメントハブからの指令により、供給圧力を停止すると同時に 2 次側圧力の排気を行います。
4	配管アダプタ	配管接続用のアダプタになります。
5	ブラケット付スペーサ	エアマネジメントシステム各モジュールを接続し、壁面への取付けを行う ブラケットになります。



Air Management System(レギュレータタイプ)



No.	名称	機能
1	スタンバイレギュレータ	エアマネジメントハブからの電気信号にて手動にて設定された圧力へ 空気圧を調整します。
2	エアマネジメントハブ	エアマネジメントシステム各モジュールへの動作指令、上位との通信、 外部からの信号用の入力ユニットを搭載しシステム全体を管理します。
3	残圧排気弁	エアマネジメントハブからの指令により、供給圧力を停止すると同時に 2 次側圧力の排気を行います。空気圧システムの初期圧力の上昇を徐々に 行う低速給気機能付きです。
4	配管アダプタ	配管接続用のアダプタになります。
5	ブラケット付スペーサ	エアマネジメントシステム各モジュールを接続し、壁面への取付けを行う ブラケットになります。



Air Management Hub(エアマネジメントハブ)







No.	名称	説明
1	表示部	次ページの表示部を参照ください。
2	配管ポート部	配管の接続口です。
3	LED 表示部	エアマネジメントハブのステータスを表示します。
4	表示カバー	内部にある設定用スイッチを保護します。
5	表示カバーねじ	表示カバーを固定します。
6	コネクタ PORT1(IN 側 *)	産業用イーサネット入力用ケーブルを接続します。
7	コネクタ PORT2(OUT 側 *)	産業用イーサネット出力用ケーブルを接続します。
8	マーカ用溝	入力/出力機器の信号名やユニットアドレスを記載したマーカを装着 できます。
9	コネクタ(Power)	電源供給用のケーブルを接続します。
10	FE terminal	機能接地用端子です。
11	無線アダプタ用コネクタ	無線アダプタを接続します。
12	無線アダプタ用ブラケット(同梱品)	無線アダプタを取付けます。
13	防水キャップ(1 個)	未使用の M12 コネクタへ装着します。
14	防水キャップ(1 個)	未使用の M8 コネクタへ装着します。
15	コネクタ(PORT1)	残圧排気弁を接続します。
16	コネクタ (PORT2)	スタンバイ電空レギュレータまたはスタンバイレギュレータを接続 します。
17	コネクタ (PORT3)	スタンバイ/アイソレーション信号を入力します。
18	コネクタ (PORT4)	外付けの I/0 機器または IO-Link デバイスを接続します。

※:EtherCAT の場合







名称	機能
メイン画面	瞬時流量値、圧力値、エラーコードなどを表示します。 (2 色表示)
動作表示灯	OUT の出力状態を表示します。 ON 時に橙色点灯します。
サブ画面	測定モード時に積算値、温度値、設定値、ピーク・ボトム値を表示します。
UP ボタン	モード選択、サブ画面の表示選択、ON/OFF 設定値を増加させます。
SET ボタン	各モードの選択、設定値の確定に使用します。
DOWN ボタン	モード選択、サブ画面の表示選択、ON/OFF 設定値を減少させます。
単位表示(瞬時流量値)	選択されている単位が表示されます。
単位表示(積算値)	選択されている単位が表示されます。
単位表示(圧力値)	選択されている単位が表示されます。
単位表示(温度値)	選択されている単位が表示されます。



■用語説明

\searrow	用語	定義
Α	AMS	本製品 Air Management System の略称になります。
D	DHCP	TCP/IP ネットワークにつながっている個々の機器に対して、IP アドレスなど ネットワークを利用するために登録が必要な情報を、自動的に設定するプロト コルです。
F	FE	Functional Earthの略で、機能接地です。単にアースと言う場合はこれを 指します。
	F. S. (フルスパン、フルスケール)	フルスパンまたはフルスケールと読み、製品定格における最大変動幅のことです。 例えば、定格圧力範囲が 0~1.000[MPa]の時 F. S. =1.000-0=1[MPa]になります。 (参考:1%F. S. =1×0.01=0.01[MPa]になります。)
G	GSDML ファイル	製品のベースデータを記述したファイルです。
I	IPアドレス	ネットワークに接続された機器を識別するために割り振られる 32 ビットの数字 列です。
М	MAC アドレス	ネットワークに接続する全ての機器が持つ固有番号です。
Р	PID	Product IDの略。無線ユニット(ベース/リモート)を識別するために割り振ら れる32ビットの数字列です。
	PLC	Programmable Logic Controllerの略。論理演算や順序操作、算術演算などの プログラムに従って、逐次制御を行うコントローラです。
	PNP 出力	PNPトランジスタを用いて、出力機器を動作させる出力形式です。 電源線にマイナス電位がかかるため、マイナスコモンタイプとも呼ばれます。
	PNP 入力	信号出力部にPNPトランジスタを使用しているセンサ出力を取り込みます。
R	R. D.	現在表示している数値のことを言います。 例えば、表示値が1.000[MPa]の時±5%R.D.は1.000[MPa]の±5%で ±0.05[MPa]になり、0.800[MPa]の時±5%R.D.は0.800[MPa]の±5%で ±0.04[MPa]になります。



	用語	定義
あ	アイソレーション入力	アイソレーションモードに入るためのトリガ入力信号になります。
	アイソレーションモード	設備完全停止時、残圧排気弁を駆動し2次側圧力を排気するモードになります。
	圧力到達時間	アイソレーションモードまたはスタンバイモードからオペレーションモードへ 移行する際の圧力上昇時間を設定できます。
	圧力特性	流体圧力が変化した時の、表示値の変動量を示します。
	エラー表示	エアマネジメントハブが備えている自己診断機能により、センサの故障を発生 させる可能性がある不適合が発生していることを示す表示のことです。 エラー表示内容については 120 ページ「エラー表示」参照。
	応差(ヒステリシス)	チャタリングを防止するために設けた、ON 点と OFF 点の差のことをいいます。 この応差により脈動の影響を受けないようすることができます。
	オペレーションモード	設備が稼働できる圧力を供給します。
	温度特性	周囲温度が変化した時の、表示値の変動量を示します。
か	基準状態	0 ℃、101.3 kPa(絶対圧)の体積に換算して表示する流量のことを示します。 [nor]は基準状態であることを示しています。
	キーロック機能	エアマネジメントハブの設定を変更できないようにする(ボタン操作を受付け ないようにする)機能です。
	繰返し精度	何度も増減を繰り返す時、表示値の再現性を示します。
5	最小設定単位	設定値や表示値をどのくらい細かく表示できるのかを示しています。 最小単位 2 L/min の場合、30、32、34 のように 2 L/min ずつ表示することが できます。
	最大負荷電流	スイッチ出力の出力部(出力線)に流すことのできる電流の最大値となります。
	産業用イーサネット	工場などで稼動している現場機器(測定器、操作器)と PLC 間の信号のやり取り をデジタル通信にて行う規格です。
	瞬時流量	単位時間あたりに流れる流量を表したもの。10 L/min は一分間あたり 10 L 流 れていることを表しています。
	使用温度範囲	製品が使用できる周囲温度範囲を示します。
	使用湿度範囲	製品が使用できる周囲湿度範囲を示します。
	使用流体温度	製品に流すことができる流体の温度範囲を示します。
	消費電流	各ユニットを動作させるために必要な電流値です。
	スタンバイ入力	スタンバイモードへ移行するためのトリガの一つです。
	スタンバイモード	設備停止時にスタンバイレギュレータにて任意の圧力へ変更します。
	積算保持機能	積算流量をある一定の時間間隔ごとに製品内部の記憶素子にて記憶させておく 機能です。電源投入時に記憶素子のデータを読み込み、その値から積算を開始 していきます。記憶間隔を2分 or5分で選択可能です。
	積算流量	トータルどのくらいの流量が流れたのか表したものです。 瞬時流量 100 L/min を 5 分間継続すると積算流量は 5×100=500 L
	絶縁抵抗	製品自体の絶縁抵抗値を示しています。電気回路と筐体間の抵抗をいいます。
	接流体部	流体が接触する部分のことです。
	ゼロクリア(機能)	圧力表示を0に調整する機能です。
	全二重	双方向で同時に送受信できる通信方式です。
	測定モード	流量、圧力、温度を検知し、表示やスイッチ動作をおこなっている状態を いいます。



	用語	定義		
た	耐圧力	製品が、電気的または機械的に破壊する限界圧力値を示します。		
	耐電圧	電気回路と筐体間に、電圧を加えた時の耐量をいいます。製品の電圧に対する 強さを示しています。製品にこれ以上の電圧を加えると、破壊する危険があり ます。 (ここでいう電圧とは製品を動作させるための電源電圧と異なります。)		
	単位切換機能	新計量法の国際単位(SI単位)以外を選択することができる機能です。 日本国内においては SI単位のみとなります。		
	断線検知	入力機器や出力機器またはその配線が断線したことを検知する診断機能です。		
	短絡検知	出力または電源のプラスラインがグラウンドラインなどと短絡して、過電流が 発生したことを検知する診断機能です。		
	短絡保護	出力または電源のプラスラインがグラウンドラインなどと短絡して、過電流が 発生した場合、内部回路の破壊を防ぐ機能です。		
	チャタリング	スイッチ出力が高周波で ON、OFF を繰り返す現象のことです。		
	定格圧力範囲	製品仕様を満足する圧力範囲のことです。 定格圧力範囲を超えた値でも設定表示範囲内であれば設定できますが仕様を 保証するものではありません。		
	定格温度範囲	製品仕様を満足する温度範囲のことです。 定格温度範囲を超えた値でも設定表示範囲内であれば設定できますが仕様を 保証するものではありません。		
	定格流量範囲	製品仕様を満足する流量範囲のことです。 定格流量範囲を超えた値でも設定表示範囲内であれば設定できますが仕様を 保証するものではありません。		
	ディレー時間	 ・スタンバイ ON ディレー 測定値がスタンバイ流量(しきい値)を下回ってからの時間です。スタンバイ 入力信号を受信且つスタンバイ ON ディレー時間に到達すると AMS はスタン バイモードに切り替わります。 ・スタンバイ OFF ディレー 測定値がスタンバイ流量(しきい値)を超えてからの時間です。スタンバイ モードからオペレーションモードに切り替わった際に、この時間内であれば AMS はスタンバイ ON ディレーの時間を待たずにスタンバイモードに切り替 わります。 		
	デジタルフィルタ	測定値の変動に対して、デジタルのフィルタを追加する機能です。この機能 は、流量、圧力の急激な立ち上がり/下がりに対して、表示値変動を緩やかに します。 機能使用時は、スイッチ出力 ON/OFF にもデジタルフィルタが反映されます。 ステップ入力に対する 90%応答の時間です。 デジタルフィルタの設定により、出力のチャタリングや測定モードでの表示の ちらつきを抑制することができます。		
	動作表示灯	スイッチ出力が UN 状態の時に点灯するランブのことです。		



	用語	定義
は	半二重	双方向通信を行う場合、送受信を交互に行う通信方式です。
	ピーク値表示(モード)	現在までの到達最高値を表示します。
	表示精度	表示される測定値が真値とどれくらい誤差を持つかを示します。
	表示色	デジタル表示の数字の色を指します。
	表示値微調整(機能)	表示している圧力値を±5%R.D.(表示している数値の±5%)の範囲で調整する ことができます。真の圧力値が分かっている場合や、圧カスイッチと同じ圧力 を測定している周辺の測定器との表示値のズレを補正したい時に使用します。
	標準状態	20 ℃、101.3 kPa(絶対圧)の体積に換算して表示する流量のことを示します。 [Std]は標準状態であることを示しています。
	ファンクション選択モード	各種機能の設定を行うモードのことで、スイッチの設定とは別メニューとなっ ています。工場出荷時から設定を変更してご使用の場合、"F※"にて各種設定 が選択できるようになっています。具体的な設定項目としては出力モード、 出力形態、表示色、デジタルフィルタ、表示反転、ゼロカット表示/非表示、 表示値微調整、表示モード使用の有無、暗証番号使用の有無等の設定が該当 します。
	ペアリング	ベースに、接続可能なリモートの PID (Product ID) を登録すること。 初期設定時に登録し、登録後無線システムが動作します。
	ベース	リモートと入力または出力データの無線通信を行うユニットです。 また、PLCと接続され入力または出力データの通信を行います。
	保護構造(IPロロ)	International Protectionの略。製品への外来物(手、鋼球、鋼線、粉塵、水 など)に対する保護に関わる規格です。
	ボトム値表示(モード)	現在までの到達最低値を表示します。
ま	無線アダプタ	AMS 間で無線通信を行う際に必要なアンテナです。
	無線システム	ベースとリモートを含むネットワークの総称です。
	無線チャンネル	ベースに接続されたリモートの識別番号です。
	無線ユニット	無線通信を行うユニットで、ベースおよびリモートの総称です。
5	リモート	ベースと入力または出力データの無線通信を行うユニットです。



取付け・設置

■配管方法

<u>▲</u>注意

- ・配管前に配管などのフラッシングまたは洗浄を十分行い、管内の切粉、切削油、固形異物などを除去 してください。
- ・配管や継手類をねじ込む場合には、配管ねじの切粉やシール材が機器内部に入りこまないようにしてく ださい。
- ・スペーサの凸部を製品の凹部(凸部用の溝)に合わせて取付けてください。
- ・リテーナ A を六角穴付ボルト 2 本で仮止めします。
- ・六角穴付ボルト2本を六角レンチで均等に締付けます。
- ・ねじの締付トルクは下表を参照ください。

適用品番	六角レンチソケット呼び径	締付トルク	
AMS20	2	0.36±0.036 N⋅m	
AMS30	2	1.2-±0.05 N - m	
AMS40	5	1.2±0.03 N · III	
AMS60	4	2.0±0.1 N⋅m	







■配線方法

(1)電源

エアマネジメントハブと電源の接続は M12、A コード(プラグ)コネクタを使用 します。

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
2	1	DC (+)	DC24 V
	2	NC	接続なし
3 0 0	3	DC (-)	0 V
4	4	NC	接続なし



(2)通信線:M12 4ピン Dコード(ソケット)

産業用イーサネット通信、内蔵の Web サーバにアクセスする際は下記のポートを ご使用ください。

※:スタンドアローンタイプはコネクタを有しておりません。

コネクタ PORT1/PORT2	ピン番号	信号名称
	1	TX+
$1(\overline{O} \overline{O})^2$	2	RX+
$4(005)_{3}$	3	TX-
	4	RX-





(3) 各機器との接続

メンテナンス等で AMS 各機器のメンテナンス/交換を行う際には下記を参照ください。 AMS の構成機器と信号はエアマネジメントハブ裏面のコネクタ 4 点に接続します。 全て M12、A コードです。各ポートの機能については下表を参照ください。

ポート	機能		
1	残圧排気弁に接続		
2	スタンバイレギュレータに接続		
3	スタンバイおよびアイソレーション用デジタル信号入力用		
4	ユーザー設定ポート (IO-Link または DIO)		



・残圧排気弁(VP)との接続

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	NC	未接続
$4 \bigcirc 5 \bigcirc 1$	2	NC	未接続
	3	0 V	0 V
$3 \bigcirc 0 2$	4	出力	VP 出力
	5	NC	未接続

VP 側コネクタ: M12 3 ピン A コード(プラグ)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
3	3	0 V	0 V
$\begin{pmatrix} \circ \\ \circ \circ \end{pmatrix}$ 4	4	+	入力
\$ 5	5	FE	接地



・スタンバイレギュレータとの接続

ハブ側コネクタ:M12 5ピン Aコード(ソケット)					
コネクタ	ピン番号	信号名称	内容		
	1	24 V	24 V : OUTPUT *		
4 05 1	2	NC	未接続		
	3	0 V	0 V		
3 0 2	4	C/Q	ITV : IO-Link ARS : Output		
	5	NC	未接続		

※:電源を入力しないでください。

スタンバイ電空レギュレータ(ITV)側コネクタ:M12 5ピン Aコード(プラグ)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	24 V	24 V : INPUT
4 05 1	2	NC	未接続
	3	0 V	0 V
3 2 2	4	C/Q	IO-Link
	5	NC	未接続

スタンバイレギュレータ(ARS)側コネクタ:M12 3ピン Aコード(プラグ)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
4 05	3	0 V	0 V
	4	C/Q	入力
3	5	NC	未接続

・スタンバイおよびアイソレーション用デジタル入力信号 スタンバイ信号およびアイソレーション信号用の入力ポートです。 必要に応じてお客様の機器と接続ください。

M12 5ピン Aコード(ソケット)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	24 V	24 V : OUTPUT **1
$4 \bigcirc 5 \bigcirc 1$	2	入力 2	アイソレーション用入力 ^{※2}
	3	0 V	0 V
3 0 2	4	入力1	スタンバイ用入力
	5	NC	未接続

※1:電源を入力しないでください。

※2:アイソレーション用入力詳細

NO/NC	入力	状態
NC	24 V	給気
	0 V	排気
NO	24 V	排気
	0 V	給気





・ユーザー設定用ポート

お客様でデジタル入力/出力/IO-Link マスタと自由に設定できるポートになります。

M12 5ピン Aコード(ソケット)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	24 V	24 V : OUTPUT *1
	2	I/Q	デジタル入力
$4 \bigcirc 5 \bigcirc 1$	3	0 V	0 V
3 2	4	C/Q	IO-Link 通信 デジタル入力(PNP) デジタル出力(PNP) ^{※2}
	5	NC	未接続



※1:電源を入力しないでください。

※2:ユーザーパラメーターにより変更可能です。

・無線アダプタとの接続

無線システムをご利用のお客様は無線アダプタを接続ください。

HUB/無線アダプタ共通:M8 4ピン Aコード(ソケット)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	24 V	24 V(US1) : OUTPUT *
3001	2	内部バス B	内部バス B
100/2	3	0 V	0 V(US1)
	4	内部バス A	内部バス A

※:電源を入力しないでください。

無線アダプタ側コネクタ:M8 4ピン Aコード(プラグ)

コネクタ	ピン番号	信号名称	内容
	1	24 V	24 V(US1) : INPUT
$3 \bigcirc 0 1$	2	内部バス B	内部バス B
$4 \circ \circ 2$	3	0 V	0 V(US1)
	4	内部バス A	内部バス A





LED 表示

エアマネジメントハブ(ベースタイプ)







LED	LED 色	PROF INET 動作 EtherNet/IP 動作 EtherCAT 動作		EtherCAT 動作		
	消灯	正常動作または電源未投入	電源未投入	EtherCAT 通信"INIT"状態もしくは 電源 OFF		
	橙点滅	・Node flashing test コマンド受信 ・無線アダプタ間内部通信エラー	_	_		
	緑点灯	-	正常動作	EtherCAT 通信"OPERATIONAL"状態		
SF MS	緑点滅	 ・電源電圧レベル異常 ・出力または入力用電源短絡 ・システム入出力点数上限値オーバー 	EtherNet/IP™通信未接続	①EtherCAT 通信"PRE-OPERATIONAL"状態 ②EtherCAT 通信"SAFE-OPERATIONAL"状態 ※:点滅仕様は、下表を参照ください。		
ST	赤点滅	ペアリングモード(BF と連動)	・電源電圧レベル異常 ・出力または入力用電源短絡 ・システム入出力点数上限オーバー ・無線アダプタ間内部通信エラー ・ペアリングモード(NSと連動)	 ①通信セットアップエラーまたは無効な コンフィグレーション ②通信設定異常 ③通信異常(アプリケーションウォッチ ドッグタイムアウト) ※:点滅仕様は、下表を参照ください。 ペアリングモード(DIAG と連動) 		
	赤点灯	E	。 回復不可能な異常を検出(ハードウェア故障	章等)		
	消灯	PROFINET 通信確立	-	通信エラーなし		
	緑点灯	OPC UA モード動作	EtherNet/IP™通信確立状態	_		
BF NS DIAG	緑点滅	_	EtherNet/IP™通信未確立状態	 ・電源電圧レベル異常 ・出カまたは入力用電源短絡 ・システム入出力点数上限値オーパー 		
	赤点滅	ペアリングモード(SF と連動)	・EtherNet/IP™通信タイムアウト ・ペアリングモード(MSと連動)	ペアリングモード(ST と連動)		
	赤点灯	 ・PLCとエアマネジメントハブ間での ケーブル未接続 ・PROFINET Device name 不一致 ・IP アドレス違いまたは未設定 ・GSDML ファイル違い ・PLCと実際の接続の設定不一致 	IP アドレスの重複検出	回復不可能な異常を検出 (ハードウェア 故障等)		
	消灯	電源未投入				
PWR	緑点滅	電源電圧レベル異常				
	緑点灯	電源電圧レベル仕様内				
	消灯	初期化中				
	緑点灯	オペレーションモード中				
MODE	緑点滅	スタンバイ信号待ち				
	橙点灯	スタンバイモード中				
	橙点滅					
	消灯	信号未受信				
	緑点滅	入力ポート短絡				
SIG	緑点灯	スタンバイ入力 ON				
	橙点滅	アイソレーション入力 ON				
	橙点灯 スタンバイ入力、アイソレーション入力共に ON					





LED	LED 色	内容
	消灯	PORT1 : No Link, No Activity
L/A PORT1	緑点灯	PORT1 : Link, No Activity
TOILT	緑点滅	PORT1 : Link, Activity
1 / 4	消灯	PORT2:No Link, No Activity
L/A PORT2	緑点灯	PORT2:Link, No Activity
	緑点滅	PORT2:Link, Activity

・EtherCAT 対応 LED 対応表

①フラッシュ	ON OFF
②シングルフラッシュ	ON 0.2 s 1 s
③ダブルフラッシュ	ON 0.2 s 0.2 s 0.2 s 1 s 0.7 s 0.2 s



エアマネジメントハブ(リモートタイプ)



LED	LED 色	内容
	消灯	正常動作または電源未投入
CT.	緑点滅	・電源電圧レベル異常 ・出力ポートまたは 24 V 短絡
31	赤点滅	ペアリングモード (SA と連動)
	赤点灯	エアマネジメントハブ内の部品故障
	橙点滅	無線アダプタ間内部通信エラー
	消灯	スタンドアローンモード
SA	緑点灯	無線モード
	赤点滅	ペアリングモード (ST と連動)
	消灯	電源未投入
PWR	緑点滅	電源電圧レベル異常
	緑点灯	電源電圧レベル仕様内
	消灯	初期化中
	緑点灯	オペレーションモード中
MODE	緑点滅	スタンバイ信号待ち
	橙点灯	スタンバイモード中
	橙点滅	アイソレーションモード中
	消灯	信号未受信
	緑点滅	入力ポート短絡
SIG	緑点灯	スタンバイ入力 ON
	橙点滅	アイソレーション入力 ON
	橙点灯	スタンバイ入力、アイソレーション入力共に ON



エアマネジメントハブ(ポートステータス)

SMC @ IO-Link	
	_ C/0ポートステータス
$3 \bigcirc 1^{\prime} \bigcirc 4$	

Port1(VP)

LED	LED 色	内容
VD	消灯	出力信号 0FF
(CQ_1)	橙点灯	出力信号 ON
	赤点灯	出力の短絡を検出

Port2(ITV/ARS)

LED	LED 色	内容
	消灯	出力信号 OFF
	橙点灯	出力信号 ON (ARS)
ITV/ARS (CQ_2)	緑点滅 (1 Hz)	IO-Link デバイス未接続
	緑点滅 (2 Hz)	・デバイスマッチングエラー ・プロセスデータマッピングエラー ・データストレージ書き込みエラー
	緑点灯	I0-Link 通信中
	赤点灯	短絡検出(24 V または C/Q)

<u>Port3(スタンバイ信号)</u>

LED	LED 色	内容
スタンバイ	消灯	入力信号 OFF
信号	橙点灯	入力信号 ON
(CQ_3)	赤点灯	短絡検出(24 V)

<u>Port3(アイソレーション信号)</u>

LED	LED 色	内容
アイソ レーション	消灯	入力信号 0FF
信号 (IQ_3)	橙点灯	入力信号 ON



Port4(IO-Link)

C/Q_4 の LED ステータスの内容は Port4 の 4 ピンの設定(未使用、IO-Link またはデジタル I/O)によって 異なります。

ピン機能	LED 色	内容
Port 未使用	消灯	ポート無効
	赤点灯	短絡検知(24 V)
IO-Link (IO-Link 通信)	緑点滅 (1 Hz)	IO-Link デバイス切断
	緑点滅 (2 Hz)	・デバイスマッチングエラー ・プロセスデータマッピングエラー
	緑点灯	IO-Link 通信中
	赤点灯	短絡検出(24 V または C/Q)
DI	消灯	入力信号 OFF
(デジタル 入力)	橙点灯	入力信号 ON
	赤点灯	短絡検出(24 V)
DO (デジタル 出力)	消灯	出力信号 OFF
	橙点灯	出力信号 ON
	赤点灯	短絡検出(24 V または C/Q)

I/Q_4、LED 表示は Port4 のピン No. 2 (デジタル入力)の状態を示します。

LED	LED 色	内容
DI (デジタル 入力)	消灯	入力信号 OFF
	橙点灯	入力信号 ON

<u>C/Q_4、I/Q_4 共通部</u>

LED	LED 色	内容
全ての機能	赤/緑 交互点滅	内部メモリエラー



無線アダプタ



LED	LED 色	内容
PWR	緑点灯	US1(制御用)電源電圧 ON
	赤点灯	回復不可能な異常を検出
	消灯	US1(制御用)電源電圧 0FF
W-SS	緑点灯	受信電波電力レベル3
	緑点滅 (1 Hz)	受信電波電力レベル 2
	緑点滅 (2 Hz)	受信電波電力レベル1
	橙点滅	リモート未接続



スタンバイ電空レギュレータ



Communication LED

Power LED

LED	LED 色	内容
Power LED	緑点灯	正常動作
	緑点滅	通信システムエラー
	消灯	内部メモリエラー/電源未接続
Communication LED	緑点灯	IO-Link 通信未確立
	緑点滅	I0-Link 通信確立
	消灯	電源未接続



システム概要

AMS は以下3種類の機器で構成されるシステムです。

- ・スタンバイ電空レギュレータまたはスタンバイレギュレータ:手動または電気的にスタンバイ圧力を設 定します。エアマネジメントハブからの電気指令によってスタンバイ圧力を出力します。
- エアマネジメントハブ:流量、圧力、温度の測定、ネットワーク通信ほかシステムの制御を行います。
- ・残圧排気弁:AMS 二次側の圧力を排気しエアマネジメントハブに接続されます。

AMSの構成機器は当社のモジュラ FRL システム AC-D と互換性があるため、現行の設置品との統合が可能です。

エアマネジメントハブには、ベースタイプとリモートタイプの2種類があります。

組み合わせ可能で、最大 11 台のエアマネジメントハブ(ベースタイプ1台+リモートタイプ 10 台)で無線 ネットワークを構築することができます。接続した AMS リモート全てのデータは産業用イーサネットや OPC UA を使い、ベースタイプを介してネットワークで使用することができます。

1. T = PN/EXA1 - DD - EN/EXA1 - DD - EN/EXA1 - DD - EN/EXA1 - DD - EC

エアマネジメントハブのベースタイプはデータ通信に産業用イーサネット通信と OPC UA (EXA1-ロロ-EC は非対応)があります。

また、ウェブサーバ機能があり、ウェブサーバを使ったパラメータ設定ができるようになっています。 このほか無線アダプタを接続することで、エアマネジメントハブを無線ベースとして使用することが できます。その場合、リモートタイプとのペアリングが可能です。




2. エアマネジメントハブ:リモートタイプ(EXA1-ロロ-SA)

エアマネジメントハブのリモートタイプにはデータ通信がなくスタンドアローンにて使用可能です。 また、無線アダプタを接続することでエアマネジメントハブを無線リモートとして使用することができ ます。



3. スタンバイレギュレータ:手動式圧力設定タイプ(ARS) スタンバイレギュレータは ARS を使ってスタンバイモード時の圧力を設定します。





4. スタンバイ電空レギュレータ:電気式圧力設定タイプ(ITV)

スタンバイ電空レギュレータは ITV モジュールを使って、オペレーションモード時の圧力とスタンバイ モード時の圧力を設定します。



5. 残圧排気弁(VP)

アイソレーションモードでは、オプションでソフトスタートバルブをつけた VP バルブのモジュールを 使用することができます。サイレンサは別手配のオプション品です。





6. ユーザー設定ポート

各エアマネジメントハブには予備のポートを用意してあります。 この予備ポートを以下の設定に使用することが可能です。

- •1×DI&IO-Link
- 1 × DI &1 × DO
- •2×DI

IO-Link デバイスの設定は、IO-Link デバイスツール(IO-Link Device Tool V5.1 PE)を使用ください。

7. その他無線リモート

コンパクト無線リモート(EXW1-RD口)を AMS 無線ベースにペアリングできるため、デジタル IO を増やす こと(AMS 無線ベースに最大 10 台の無線リモート)が可能です。









〇作動原理

AMS はオペレーションモード、スタンバイモード、アイソレーションモードの3つのモードで機能します。

- 測定した流量が下表の"1. スタンバイ流量(しきい値)"を下回り、これが設定時間"2. スタンバイ ON ディ レー"を超える場合、かつ"3. スタンバイ入力信号"が ON(デジタル入力で DC24 V または PLC もしくは OPC UA でロジック H)の場合、AMS の出力圧はオペレーションモード時の圧力からユーザー指定のスタン バイモード時の圧力"4. スタンバイ圧力"まで減圧されます。AMS はノンリリーフ機構のため、減圧には 2 次側の流量消費が必要になります。
- スタンバイモード時、かつ"5. 自動アイソレーションモード"が ON のときには、設定時間"6. アイソレーションディレー"後に残圧排気弁が閉じ、出力圧が排気されます。
- スタンバイモードまたはアイソレーションモード時では、"3.スタンバイ入力信号"が OFF に切換わると (DCO V・ロジック L)、AMS の出力圧は増加してオペレーションモード時の圧力まで戻ります。
- オペレーションモードに戻った後、"9. スタンバイ流量(ヒステリシス)"を上回っても、これが設定時間 "7. スタンバイ OFF ディレー"内であれば、再度"3. スタンバイ入力信号"が ON (DC24 V・ロジック H) にな ると、AMS は設定時間"2. スタンバイ ON ディレー"を待たず直ちにスタンバイモードに戻ります。
- いずれかの時点で"8. アイソレーション入力信号"が OFF (DCO V・ロジック L) になると、AMS は強制でア イソレーションモードに入ります。

"9. スタンバイ流量(ヒステリシス)"もパラメータで設定可能です。

- ※:上記はノーマルクローズ(NC)タイプの作動説明です。ノーマルオープン(NO)タイプの場合、"8. アイソレーション入力信号"は 反転します。
- ・AMSロロA シリーズではオペレーションモードに移行する際の圧力を"10. 圧力到達時間"にて設定可能です。
- AMSロロB シリーズではアイソレーションモードからの復帰時に"11. ソフトスタート機能"が使用可能です

番号	名称	タイプ
1	スタンバイ流量(しきい値)	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
2	スタンバイ ON ディレー	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
3	スタンバイ入力信号	プロセスデータまたはデジタル入力
4	スタンバイ圧力	AMSロロA:設定可能パラメータ(127 ページ参照) AMSロロB:手動にて調整
5	自動アイソレーションモード	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
6	アイソレーションディレー	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
7	スタンバイ OFF ディレー	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
8	アイソレーション入力信号	プロセスデータまたはデジタル入力
9	スタンバイ流量(ヒステリシス)	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
10	圧力到達時間	設定可能パラメータ(127 ページ参照)
11	ソフトスタート機能	機械式:ねじにて調節可能

AMS 入力とパラメータの概要については下表を参照ください。



Oタイミングチャート

例として AMSロロA ノーマルクローズタイプと AMSロロB ノーマルオープンタイプのタイミング図を示します。このタイミングチャートは参考として示すものであり、実際の作動は AMS 出力側に接続された装置の容積によって変わります。



・AMSロロA:ノーマルクローズタイプ

・AMSロロB:ノーマルオープンタイプ





初期設定

ODIP スイッチ設定

エアマネジメントハブの設定は Settings 1の DIP スイッチ No. 1~4 を使用して行います。 マイナスドライバを使ってディスプレイカバーのねじを緩め、ディスプレイカバーを開けてください。





下記の表を参考に DIP スイッチの設定を行ってください。

	スイッチ 状態	スイッチ番号			
AMS		1	2	3	4
		通信方法	調圧方法	NO/NC	無線ペアリング モード
ベース	0FF	産業用 イーサネット	ARS	NC	無線ネットワーク
747	ON	OPC UA **1	ITV ^{%2}	NO	設定参照
リモート	0FF	無線リモート	ARS	NC	(45 ページ)
タイプ	ON	スタンドアローン	ITV **2	NO	

※1: EXA1-ロロ-EC は未使用となります。

※2: ITV口050-IL口-ロ-ロ-X399 が接続されていないと、無線通信及び製品が動作しません。

※3:スイッチ番号 1~3 については電源 OFF 状態で設定してください。

※4:絶縁性のあるマイナスドライバをご使用ください。



AMS ベースタイプ		AMS への指令経路				データ監視			
		デジタル入力	産業用イーサネット		OPC UA				産業用
スイッチ No.1 状態	通信方法	スタンバイ モード・ アイソ レーション モード切換	スタンバイ モード・ アイソ レーション モード切換	ー般 I0 および I0-Link 設定 (ユーザー 設定ポート)	スタンバイ モード・ アイソ レーション モード切換	 一般 I0 および I0-Link 設定 (ユーザー 設定ポート) 	産業用 イーサ ネット	OPC UA	イーサ ネット 切断 エラー
0FF	産業用 イーサネット	可	可	可	不可	不可	可	可	可
ON	OPC UA	可	不可	不可	可	可	可	可	可

通信方法における、AMSの機能は下記になります。

AMS		AMS への指令経路			データ監視		
スタントアローン・ リモートタイプ		デジタル入力	AMS ベース		AMSベース		
スイッチ No.1 状態	通信方法	スタンバイモード・ アイソレーション モード切換	スタンバイモード・ アイソレーション モード切換	ー般 I0 および I0-Link 設定 (ユーザー設定 ポート)	スタンバイモード・ アイソレーション モード切換	ー般 I0 および I0-Link 設定 (ユーザー 設定ポート)	
0FF	リモート 無線	可	可	可	可	帀	
ON	スタンド アローン	可	不可	不可	不可	不可	

DIP スイッチ設定例:AMS40<u>A</u>-F04<u>C</u>-<u>PN</u>-MLG の場合

	スイッチ番号				
	1	2	3		
	通信方法	調圧方法	NO/NC		
スイッチ状態	用途により ON または OFF	ON	OFF		
説明	産業用イーサネットにて AMS を コントロールする場合は OFF、 OPC UA でコントロールする場 合は ON に設定してください。	品番"A"よりスタンバイ電空レ ギュレータのため。	品番″C″よりNCタイプの ため。		



OWeb Server 接続

エアマネジメントハブベースタイプにはウェブサーバ機能があり、この機能を使って設定や保守ができます。

ウェブサーバにアクセスするにはコンピュータをネットワークに接続し、エアマネジメントハブの IP アドレスをウェブブラウザに入力します。この時、エアマネジメントハブとコンピュータが同じ IP サブ ネット上にあることを確認してください。

EXA1-ロロ-EC-ロL は、ハードウェアコンフィグレーション(EtherCAT)を行った後に、Web server は使用 可能となります。また、PLC/コントローラは、EoE(Ethernet over EtherCAT)の対応が必要となります。 (68 ページ参照)

IP アドレスの設定は当社ホームページ(URL <u>https://www.smcworld.com</u>)より IP Address Setting Tool(EX9-ZSW-IPC1)をダウンロードして設定してください。 工場出荷時のログイン設定は以下のとおりです。

ユーザー名=Administrator パスワード=admin ※:パスワードを忘れた場合は、当社にお問合せください。



各エアマネジメントハブの詳細は、ナビゲーションパネルで該当の AMS をクリックすると表示され ます。





〇無線ネットワーク設定

SMC

エアマネジメントハブの有線・ベースタイプとスタンドアローン・リモートタイプは、いずれも設定変 更をすることで無線ネットワークを構築することができます。また無線アダプタ (EXW1-A11N)を AMS の M8 ADPTR ポートに接続すると無線通信が可能になります。



ADPTR ポート

この設定を行うにはまず、AMS のデバイスそれぞれをペアリングモードにします。最初に OFF 状態にある Settings 1のDIP スイッチ4をON >> OFF >> ON のように操作します。すると各デバイスの SF/MS/ST LED と BF/NS/DIAG/SA LED が赤く点滅します。

次にウェブサーバに接続します。使用可能なリモートデバイスが [FREE REMOTE] 欄に表示されます。 ☆を使ってリモートデバイスをクリックし、「SYSTEM CONFIGURATION」までドラッグしてください。

「Write Configuration」をクリックしてデバイスのペアリングを行い、Settings 1のDIP スイッチ4を エアマネジメントハブベース上で OFF に設定してください。

REMOTE PAIRING

	Without and Ch	11-21-22-22	Provident ID	In such that	0	D. I. I
1A	Wireless Ch	Unit name	Product ID	Input size	Output size	Pairing status
ΨI	001	EXAT-50-5A		Sobyte	Tobyte	Paired
Free	e remote					
	Wireless Ch	Unit name	Product ID	Input size	Output size	Pairing status
$\downarrow\uparrow$	-	EXA1-30-SA	08D14030	36byte	18byte	Wait pairing
$\downarrow\uparrow$	-	EXA1-40-SA	08D14031	36byte	18byte	Wait pairing
		5744 60 64	08D14032	36byte	18byte	Wait pairing
$\downarrow\uparrow$	-	EXAT-60-SA				
↓↑ ↓↑	-	EXA1-60-SA EXA1-20-SA	08D14033	36byte	18byte	Wait pairing
↓↑ ↓↑ ↓↑	-	EXA1-50-SA EXA1-20-SA EXA1-30-SA	08D14033 08D14034	36byte 36byte	18byte 18byte	Wait pairing Wait pairing
↓↑ ↓↑ ↓↑	• • •	EXA1-80-5A EXA1-20-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA	08D14033 08D14034 08D14035	36byte 36byte 36byte	18byte 18byte 18byte	Wait pairing Wait pairing Wait pairing
↓↑ ↓↑ ↓↑ ↓↑	• • •	EXA1-50-SA EXA1-20-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA EXA1-30-SA	08D14033 08D14034 08D14035 08D14036	36byte 36byte 36byte 36byte	18byte 18byte 18byte 18byte	Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	- - - -	EXA1-80-5A EXA1-20-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA	08D14033 08D14034 08D14035 08D14036 08D14037	36byte 36byte 36byte 36byte 36byte	18byte 18byte 18byte 18byte 18byte	Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing
	• • • • •	EXA1-80-SA EXA1-20-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA EXA1-40-SA EXA1-30-SA EXA1-40-SA	08D14033 08D14034 08D14035 08D14036 08D14036 08D14037 08D14038	36byte 36byte 36byte 36byte 36byte 36byte	18byte 18byte 18byte 18byte 18byte 18byte	Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing Wait pairing



🕹 Export pairing

AMS 作動設定

Oウェブサーバ設定パラメータ

項目		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	設定範囲	出在時の設定	右动箭囲	
設定箇所	パラメータ	正我	設た郫西	山何時の設定	有劝軋四	
	Overwriting parameter by record data (レコードデータによる パラメータの上書き)	PROF INET GSDML 設定を優先 とします。 (55 ページ参照)	Enable/Disable	Disable	ベース	
	Module parameter overwrite (モジュールパラメータ 上書き)	無線ベースの保持している 設定を優先とします。 (55 ページ参照)	Enable/Disable	Enable	リモート	
	Under voltage (電源電圧監視)	電源電圧が低下すると エラーを発生します。	Enable/Disable	Enable	共通	
	Short circuit detection (短絡検知)	入出力機器が短絡を検出 すると、診断を発生し ます。	Enable/Disable	Enable	共通	
	Power supply for E/P regulator (電空レギュレータ用 電源)	電空レギュレータ用電源を ON/OFF します。	ON/OFF	ON	共通	
	Power supply for input signal (入力信号用電源)	入力信号用電源を 0N/0FF します。 0N/0FF		ON	共通	
System parameter	Power supply for IO- Link device (IO-Link デバイス用 電源)	IO-Link デバイス用電源を ON/OFF します。	0N/0FF	ON	共通	
	Force AMS mode (強制 AMS モード)	強制的に動作モードを設定 します。 (49 ページ参照)	AMS/Operation/Standby/ Isolation	AMS	共通	
	Analogue input refresh time (アナログ入力更新時間)	無線リモートに接続されて いるアナログ入カユニット のデータ更新時間を設定し ます。	0.1 s/0.2 s/0.5 s/1 s/2 s/ 5 s/10 s/30 s/60 s	0.5 s	リモート	
	Communication failure (上位通信異常時の 出力設定)	フィールドバス通信または 無線通信が切断された場合 の出力動作を設定します。	Clear/Hold	Hold	共通	
	Communication failure for wireless input (無線通信切断時の 入力情報)	無線通信が切断された場合 の入力情報を設定します。	Clear/Hold	Hold	ベース	
	Wireless communication timeout (無線通信タイムアウト 時間)	無線通信(リトライを含む) が障害物等の要因で成功 しなかった場合、設定され た時間後に通信失敗と判断 し、無線通信が切断され ます。その後、ベースと リモートの再接続を行い ます。	0.1 s/0.2 s/0.5 s/1 s/2 s/ 5 s	500 ms	ベース	



項目		<u></u>	副古体网	ᆘᆥᆎᅙᇌᆆ	专动英国
設定箇所	パラメータ	定義	設定範囲	出何時の設定	有効範囲
	Standby flow rate		[EXA1-20]5~525 L/min	[EXA1-20]25 L/min	共通
	(Threshold)	スタンバイ流量(しきい値) ち弥空」ます	[EXA1-30]10~1050 L/min	[EXA1-30]50 L/min	共通
	(スタンバイ流量	を設定します。 (40、41ページ参照)	[EXA1-40]20~2100 L/min	[EXA1-40]100 L/min	共通
	(しきい値))		[EXA1-60]40~4200 L/min	[EXA1-60]200 L/min	共通
	Standby flow rate		[EXA1-20]0~520 L/min	[EXA1-20]50 L/min	共通
	(Hysteresis)	スタンバイ流量(ヒステリ	[EXA1-30]0~1040 L/min	[EXA1-30]100 L/min	共通
	(スタンバイ流量(ヒス	ンA)を設定します。 (40 41 ページ参昭)	[EXA1-40]0~2080 L/min	[EXA1-40]200 L/min	共通
Sensor	テリシス))		[EXA1-60]0~4160 L/min	[EXA1-60]400 L/min	共通
	Standby ON delay (スタンバイ ON ディ レー)	スタンバイ ON ディレーを 設定します。 (40、41 ページ参照)	0~9999s	600s	共通
	Standby OFF delay (スタンバイ OFF ディ レー)	スタンバイ OFF ディレーを 設定します。 (40、41 ページ参照)	0~9999s	Os	共通
	Auto isolation (自動アイソレーション)	自動アイソレーションの 有効/無効を設定します。 (40、41 ページ参照)	Enable/Disable	Disable	共通
	Isolation delay (アイソレーションディ レー)	アイソレーションィレーを 設定します。 (40、41 ページ参照)	0~9999s	3600s	共通
	Pin (Security code used/not used) (暗証番号選択)	暗証番号入力有無を設定 します。	Unused/Used	Unused	共通
	Pin code (Security code setting) (暗証番号)	暗証番号の設定変更ができ ます。	000~999	000	共通
	Device access locks (デバイスアクセス ロック)	ボタン操作の有効/無効、 データストレージの 有効/無効を設定します。	Key lock relese, DS unlock Key lock relese, DS lock Key lock, DS unlock Key lock, DS lock	Key lock relese, DS unlock	共通
	Operation pressure (オペレーション圧力)	オペレーションモードの 圧力を設定します。	0∼1050 kPa	400 kPa	共通
Cton dhu	Standby pressure (スタンバイ圧力)	スタンバイモードの圧力を 設定します。 (40、41 ページ参照)	0∼1050 kPa	200 kPa	共通
E/P regulator	Pressure ramp up duration (設定圧力到達時間)	設定圧力到達時間を設定 します。 (40、41 ページ参照)	0∼1500×0.1 s	0.0 s	共通
	Device access locks (デバイスアクセス ロック)	ボタン操作の有効/無効、 データストレージの 有効/無効を設定します。	Key lock relese, DS unlock Key lock relese, DS lock Key lock, DS unlock Key lock, DS lock	Key lock relese, DS unlock	共通



項目		古主	现中午日	山井中の記中	方动窃田
設定箇所	パラメータ	上我	設 走 剿 世	田何時の設定	有刈軋囲
General IO-Link port	Process data byte swapフィールドバス通信と IO-Link 通信で送受信するDirect (No swap)(プロセスデータバイト スワップ)ブロセスデータのバイト 順序を並べ替えます。Swap 16 bit Swap 32 bit Swap All		Direct (No swap)	共通	
	IO-Link port mode (IO-Link ポートモード)	IO-Link ポートの動作 モードの設定を行います。	Deactivated Autostart Manual DI DO	Autostart	共通
	IO-Link device matching/data storage function接続デバイスの照合機能 レベンダーID とデバイス ID レデバイス ID の照合)と、データスト レージ(DS)機能の設定を 行います。No Device (Type compating Type compating Backup+Rest Type compating Backup+Rest Type compating Restore		No Device Check Type compatible Device V1.0 Type compatible Device V1.1 Type compatible Device V1.1, Backup+Restore Type compatible Device V1.1, Restore	No Device Check	共通
	Vendor ID registration (ベンダーID 登録)	IO-Link デバイス照合機能 有効時に照合するベンダー ID を設定します。	0~65535	0	共通
	Device ID registration (デバイス ID 登録)	IO-Link デバイス照合機能 有効時に照合するデバイス ID を設定します。	0~1677215	0	共通



O強制 AMS モード

作動設定を行う上で AMS を強制的にオペレーションモード、スタンバイモードまたはアイソレーション モードにしなければならない場合があります。その時にはエアマネジメントハブのディスプレイと ボタンまたはウェブサーバを使ってモードを変更してください。ボタンでの設定は、[F41] 強制 AMS モードの設定(102 ページ)を参照ください。

下記にウェブサーバを使った強制 AMS モードの設定例を記載します。

AMSの「System Parameter」タブに行って強制処理をします。

省エネモードから強制するモードを選択し、「Write parameter」をクリックしてください。

System parameter Sensor Standby E/P re	gulator General IO-Link port	
Parameter		
Items	Status	Value
Overwriting parameter by record data	Disable	~
Under voltage	Disable	~
Short circuit detection	Disable	~
Power supply for E/P regulator	ON	~
Power supply for input signal	ON	~
Power supply for IO-Link device	ON	~
Force AMS mode	AMS	~
Communication failure	Clear	AMS
Communication failure for wireless input	Clear	Operation Standby
Wireless communication timeout	100ms	isolation

強制を終了させるには、Force AMS Mode を AMS に変更してください。



Oスタンバイレギュレータ圧力設定

ARS を使用した AMS では、オペレーションモード時の圧力は AMS の供給圧力と同じになります。スタンバ イ圧力を設定するには、最初に AMS をスタンバイモードに強制変更する必要があります。強制 AMS モー ドを使用してスタンバイモードにし、レギュレータモジュールのハンドルを回してスタンバイモード時 の圧力を設定してください。もしくは、ARS のマニュアル(手動操作)でスタンバイモードへ変更して、ス タンバイモード時の圧力を設定してください。





Oスタンバイ電空レギュレータ圧力設定

ITV を使用した AMS の場合、オペレーションモード時の圧力とスタンバイモード時の圧力はウェブ サーバ、ITV のボタンまたは産業用イーサネットを介して設定してください。

・ウェブサーバを使った設定

オペレーションモード時の圧力、スタンバイモード時の圧力、圧力上昇時間を変更する場合、AMSの「Standby E/P regulator」タブに行って変更してください。

Diagnostic :	No error	
Port status :	PD and Data Storage valid	
Parameter		
Items	Status	Value
Operation pressure		
Standby pressure		
Pressure ramp up duration		
Device access locks		

Process data



・ボタンを使った設定

オペレーションモード時の圧力、スタンバイモード時の圧力を設定する場合、Sボタンを一度押してから、上下の矢印を使って PS1 (オペレーションモード時の圧力)または PS2 (スタンバイモード時の圧力) を選択します。もう一度 Sボタンを押すと編集が可能になるので、矢印で数値を変更します。変更後は Sボタンを押して確定してください。



※:詳細は"ITV口050-ILロ-ロ-ロ-X399"の取扱説明書を参照ください。



設定圧到達時間を設定するには、F1 が表示されるまでSボタンを押し、表示されたら上下の矢印を 使ってF07を選択します。Sボタンを一度押して数値を変更してください。スクリーンに表示される 数値は秒×10 で表示されます。正しい数値を選択したらSボタンを押して数値を確定してください。



※:詳細は"ITV口050-ILロ-ロ-ロ-X399"の取扱説明書を参照ください。



・スタンバイ・アイソレーションモードパラメータ設定

パラメータは、ウェブサーバ、エアマネジメントハブのディスプレイボタン、または産業用イーサネットを介して設定することができます。ボタンを使った設定は、[F40] スタンバイ機能の設定(99 ページ)を参照ください。

Web サーバでの設定例

AMS ウェブサーバの「Sensor」タブに行きます。数値を変更して、Write parameter をクリックしてく ださい。

System parameter	Sensor	Standby E/P regul	ator General IO-Link p	ort		
Process data						
Accumulated flow :		80000L				
Instantaneous flow :		500L/min	I.			
Fluid temperature :		25.0°C				
Pressure :		0.400MPa	9			
Diagnostic :		No error				
AMS status :		Operating	9			
Port status :		Operate				
Reset accumulated flov	v :		Execute			
Parameter						
Items			Status		Value	
Standby flow rate (Thr	eshold)		100L/min		Ļ	/min
Standby flow rate (Hys	teresis)		100L/min		Ļ	/min
Standby ON delay			Os			s
Standby OFF delay			100s			s
Auto isolation			Disable			~
Isolation delay			10s			s
Pin(Security code used	l/not used)		Unused			~
Pin code(Security code	e setting)		000			
Device access locks			Key lock release, DS	unlock		~

🖉 Write parameter



・優先パラメータの設定

エアマネジメントハブベースのパラメータ「Overwriting parameter by Record Data(レコードデータ によるパラメータの上書き)」は優先パラメータ設定を制御するパラメータです。これが Enable に なっていると、PROFINET GSDML 設定がウェブサーバの設定を上書きします。この設定の変更は、 ウェブサーバからエアマネジメントハブベースの「System Parameter」で行います。

System parameter	Sensor	Standby E/P regulator	General IO-Link port	
Parameter				
Items			Status	
Overwriting parameter	by record d	Disable		

エアマネジメントハブリモートのパラメータ「Module parameter overwrite」は無線リモートにおける 優先パラメータ設定を制御するパラメータです。これが Disable になっていると、ボタンで設定した AMS パラメータが優先され、電源再投入時等無線システムが再接続を行った際に、ベースで保持してい た設定データが上書きされません。この設定の変更はウェブサーバからエアマネジメントリモートの 「System Parameter」で行います。

System parameter	Sensor	Standby E/P regulator	General IO-Link port
------------------	--------	-----------------------	----------------------

Parameter

Items	Status
Module parameter overwrite	Disable



OPC UA の設定

OOPC UA

無線ベースは OPC UA にて通信可能です。

使用する OPC UA クライアントによっては、AMS ベースが OPC UA Certification のインストールを求める 場合がありますのでご注意ください。

〇通信仕様

AMS の OPC UA 通信仕様については以下の表を参照ください。

パラメータ	数值
MaxMonitoredItemsPerCall	100
MaxNodesPerBrowse	20
MaxNodesPerMethodCall	5
MaxNodesPerNodeManagement	0
MaxNodesPerRead	100
MaxNodesPerRegisterNodes	1
MaxNodesPerTranslateBrowsePathsToNodeIds	20
MaxNodesPerWrite	30
MinsupportedSampleRate	1000 ms
Max OPC UA Clients	2

OOPC UA 設定

OPC UA のパラメータはウェブサーバで変更が可能です。エアマネジメントハブベースの「OPC UA」から 変更してください。

OPC UA のディスカバリーサーバアドレス(discovery server address)の使用が可能です。エアマネジ メントハブベースはディスカバリーサーバに接続し、正確なタイムスタンプを取得します。

	NETWORK			
	▲ Network settings have been c	hanged. Please reset system to apply settings.		
	Items	Status	Value	
✓ EXA1-40-PN Gì Home	IP Address	0.0.0.0		
응 Air Management Hub	Subnet mask	0.0.0		
Q Certificate	MAC Address	00:23:C6:6C:06:DF		
System log	Port 1	100Mbit Full duplex		
	Port 2	No link		
∨ System				
Network				🖉 Write value
Setting				
🖞 Logout		Air Management System (AMS) © 2022 SMC Corporation All Rig	ghts Reserved. Version Q 1.10	
> Link				



OPC UA のノードはユーザーが設定できるようになっており、csv ファイルでインポート、エクスポート が可能です。ノードのユーザー設定はプロセスデータマップを用いて設定してください。 「Write Enable」にチェックをつけると、OPC UA で出力の書き込み可能となります。 また「Buffer Enable」にチェックをつけると、選択したノードのバッファリングが可能になります。

Import OP	PC-UA Tag File :	Ch	oose f	ile No file ch	osen							
Tag Count	(Up to 255):	12										
Tag Total S	Size (Up to 1800 bytes):	1746	i byte	ОК								
Ch	Tag Name	І/О Ту	pe	Offset [byte]	Size [bit]	Position [bit]	Data Type	Endian		Write Enable	Buffer Enable	
↓↑ -	Machine01_Flow	In	~	15	16	0	UINT16 🗸	Big	~			Remove
↓↑ -	Machine01_Pressure	In	~	19	16	0	UINT16 🗸	Big	~			Remove
↓↑ -	Machine01_Standby	Out	~	0	1	0	BOOL 🗸	Big	~			Remove
↓↑ -	Machine01_Isolation	Out	~	0	1	2	BOOL 🗸	Big	~			Remove
√Դ 1	Machine02_Flow	In	~	51	16	0	UINT16 🗸	Big	~			Remove
Jî 1	Machine02_Pressure	In	~	55	16	0	UINT16 🗸	Big	~			Remove
J↑ 1	Machine02_Standby	Out	~	18	1	0	BOOL ~	Big	~			Remove
						Exp	oort Tag File		Re	set Tag	Apply	

可変データバッファは OPC UA を介して使用でき、最大 1800 bytes のデータ、または 100 ms 以上の サンプリングが可能です。

パラメータ	内容
Data buffer Enable or Disable	各 OPC UA ノードでデータバッファ配列の有効化または無効化可能
Historical Data Buffer Sampling Cycle	バッファのサンプリングサイクル時間データバッファを有効化 している全ノードに適用
Number of data blocks	バッファに保存される点数。データバッファを有効にしている 全ノードに適用。

タイムスタンプは LDAP/Win32 形式になっています。バッファデータから時間に変換する場合、最初に タイムスタンプの4バイトを統合します。その10進数の数値が1601年1月1日以降に経過した100 ns の数値となります。下記にタイムスタンプ計算の例を示します。

	Data[0]	Data[1]	Data[2]	Data[3]			
Dec	472	38370	12261	55367			
Hex	1D8	95E2	2FE5	D847			
Combine	1D895E22FE5D847						
DEC	133020987706169000						



ビックエンディアンとリトルエンディアン間のエンディアン変換が可能です。プロセスデータをビック エンディアンとリトルエンディアンでマッピングした例を下図に示します。



ビックエンディアンとリトルエンディアンの比較

・UaExpert 接続

以下は OPC UA クライアントの UaExpert を使った無線ベース OPC UA サーバへの接続例です。 +のアイコンをクリックし、「Custom Discovery」でサーバを追加します。URL には AMS の IP アドレス を記入してください。

	211	Add Server. ? X
Project B ×	Data Ac	Configuration Name
 Project Servers EXA1 Documents Data Access View 	#	Discovery Advanced Endpoint Filter: No Filter Coult Cou
Address Space 5" ×	8	 ← < Double click to Add Server >
		Enter URL ? ×
		Enter the URL of a computer with discovery service running: opc.tcp://192.168.0.1
		Authe OK Cancel



AMS サーバを展開して、セキュリティオプション「None」を選択します。



OPC UA セキュリティタイプ

「Connect」ボタンをクリックして、AMS のユーザー名とパスワード(いずれも admin)を記入します。

	× %					
Project	8 ×	Data Access View				
 Project Servers EXA1 Documents Data Access View 		# Server	Node ld	Display Name	Value ?	Datatyp
Address Space	₽ ×			Please enter the user crec to the server 'EXA1 ': Username: admin Password:	OK	onnection



「Address Space」で「ParameterSet」を選択して展開し、AMS で使用可能な全設定済みノードを確認 します。





PROFINET

下図は TIA ポータルの AMS 設定例です。使用する診断データと無線ベースのタイプを選択し、必要なリモートユニットを追加します。この例は全診断、AMS ベース1台と AMS リモート2台のシステムです。

		17/1	12.023	115 125			M Catalog	2
1 Module	Rack	Slot	I address	Q address	Туре		 Catalog 	_
▼ EXA1	0	0			EXA1	^	<search></search>	iii t
 Interface 	0	0 X1			EXA1		Filter Profile: All>	101
Port 1	0	0 X1 P1			Port 1		The Head module	
Port 2	0	0 X1 P2			Port 2		EXA1	-
DIAG (System & Wireless Dia	0	1			DIAG (Syst		T Module	
▼ EXA1-40-PN_1	0	2			EXA1-40-PN	=	Wireless Base Unit	
Sensor	0	2 Sensor			Sensor		DIAG (System & Wirele	2
Standby Regulator	0	2 Standby Regulator			Standby R		EXA1-20-PN	=
PQI/General Input	0	2 PQI/General Input			PQI/Gener		EXAL-20 PN	=
Standby/Isolation signal	0	2 Standby/Isolation signal			Standby/Is	-		
General Output	0	2 General Output			General O	-	EVAL-60-PN	
IO-Link In/Out 16/16 Byte	0	2 IO-Link Port			IO-Link In/		Wireless Remote Units	
EXA1-40-SA_1	0	3			EXA1-40-SA			7 2
Sensor	0	3 Sensor			Sensor		EXA1-20-5A	
Standby Regulator	0	3 Standby Regulator			Standby R		EXA1-50-5A	
PQI/General Input	0	3 PQI/General Input			PQI/Gener			
Standby/Isolation signal	0	3 Standby/Isolation signal			Standby/Is		<	
General Output	0	3 General Output			General O		Y Information	-
IO-Link In/Out 16/16 Byte	0	3 IO-Link Port			IO-Link In/			
EXA1-40-SA_2	0	4			EXA1-40-SA		Device:	-
Sensor	0	4 Sensor			Sensor			
Standby Regulator	0	4 Standby Regulator			Standby R			-
PQI/General Input	0	4 PQI/General Input			PQI/Gener			
Standby/Isolation signal	0	4 Standby/Isolation signal			Standby/Is			
General Output	0	4 General Output			General O	×		
<					>			

AMS の各構成機器は「Device View」で設定することができます。設定する場合、該当の構成機器を選択して、「Properties」タブから AMS パラメータを変更します。GSDML 設定はレコードデータパラメータが有効になっているときに限って書き込まれます。

EXA1 [EXA1]		🛨 🖬 🗍 De	vice overview				
		<u>^</u>	Module	Rack		✓ Catalog	
			▼ EXA1	0		<search></search>	i init
	- X		 Interface DIAG (System & Wireless Dia. 	0 0	🔳	Filter Profile: All>	
		•	▼ EXA1-30-PN_1	0		▼ Module	
			Sensor	0		▼ Wireless Base Unit	
			Standby Regulator	0		DIAG (System & Wirele	
	100%		PQI/General Input	0	. ×	EXA1-20-PN	2
	[7][10010					EXA1-30-PN	
Sensor [Sensor]		S. Properties	Info 🚺 🖸 Diagnostics			EXA1-40-PN	=
General IO tags	System constants Texts					EXA1-60-PN	
▼ General					^	🕶 🛅 Wireless Remote Units	
Catalog information	Module parameters				-	EXA1-20-SA	
Hardware interrupts	Port configuration				-	EXA1-30-SA	
Module parameters						EXA1-40-SA	
I/O addresses	Elow Switch Parameter					EXA1-60-SA	
	Flow Switch Parameter					EXW1-RDM	> ×
	Flow Standby Thresholod (pd					× Information	-
4	count]:	50				EXA1-30-SA	-
	Flow Standby Hysterisis [pd						
	count]:	100				Article no :	
	Flow Standby On Delay Time	600					
	[5]:	600	_			Version:	<u> </u>
	Flow Standby Off Delay Time [s]:	0				Description:	
	Isolation Enable/Dirables	Disable			-	Air Management System unit	
	isolation chapterbisable:	UISUDIC			- *	in any generic system offic	~



ハードウェアコンフィグレーション(EtherNet/IP™)

■EDS ファイルおよびアイコン

EXA1 をコンフィグレーションするためには EDS ファイルが必要です。また、コンフィグレータに EXA1 のアイコンを表示するには専用のアイコンが必要です。EDS ファイルおよびアイコンは下記 URL からダウ ンロードできます。

 • URL: <u>https://www.smcworld.com</u> 製品資料→取扱説明書→設定ファイル(SMC-EtherNet_IP.zip)
 • SMC-EtherNet_IP.zipの内容 アイコン exa1_en_v10.eds

■Logix DesignerTM を使用したコンフィグレーション例 EXA1 シリーズとの接続には、Rockwell Automation 社製 Logix Designer[™]などを使用します。 詳しい操作方法に関しては各マニュアルを参照ください。 以下に、EDS ファイルを使用した場合と Generic Ethernet Module を使用した場合についてそれぞれ例 を示します。

1. EDS ファイルを使用した設定方法例

・[Tools]の[EDS Hardware Installation Tool]を選択します。





・[Options]の[Register an EDS file(s)]を選択後[次へ]ボタンを押します。

Rockwell A	Automation's EDS Wizard	
Option: Wha	s at task do you want to complete?	
	 Register an EDS file(s). This option will add a device(s) to our database. 	
	C Unregister a device. This option will remove a device that has been registered by an EDS file from our database.	
2	Create an EDS file. This option creates a new EDS file that allows our software to recognize your device.	
	C Upload EDS file(s) from the device. This option uploads and registers the EDS file(s) stored in the device.	
	< 戻る(B) /次へ(N) > キャンセル	

・インストールする EDS ファイルを選択し、[次へ]ボタンを押します。

Rockwell Automation's EDS Wizard	×
Registration Electronic Data Sheet file(s) will be added to your system for use in Rockwell Automation applications.	V
 Register a single file C Register a directory of EDS files 	
Named: G¥EtherNet_IP¥exa1-en_v10.eds	
* If there is an icon file (.ico) with the same name as the file(s) you are registering then this image will be associated with the device. To perform an installation test on the file(s), click Next	
< 戻る(<u>B</u>) 次へ(<u>N</u>) > キャン	セル



- ・[I/O Configuration]フォルダ内にある[A1/A2, Ethernet]を選択後右クリックし、[New Module]を 選択します。
 - File Edit View Search Logic Communications 🏠 🖕 💾 🖶 🐰 🗊 🗂 🥠 💎 🚺 Local:4:1. RUN OK Energy Storage 11 Path: USB¥10¥Backplane¥ Offline - No Forces Controller Organizer 7 1 🔺 <u></u> Controller EXA1_Test Controller Tags Controller Fault Handler 📕 Power-Up Handler 🔺 <u> Tasks</u> 🔺 🛟 MainTask 🕨 🔓 MainProgram 📕 Unscheduled 🔺 <u> Motion</u> Groups 📕 Ungrouped Axes 👂 💼 Alarm Manager 👂 💼 Assets 🗽 Logical Model ▲ 🔄 I/O Configuration ▲ 📟 5069 Backplane [0] 5069-L320ER EXA1_Test 5069 New Module... Import Module Discover Modules.. 🗍 Paste Ctrl+V Properties Alt+Enter Print Þ
- ・[Select Module Type]画面が表示されます。[EXA1-**-EN-**]を選択し、[Create]ボタンを押します。

File Edit View Search Logic Communications Tools Window Help				
RUN OK Energy Storage I/O Offline I No Forces	0*		+F +∕F -()(U)(L)-	•
Controller Organizer	Select Module Type			
a =	Catalog Module Discovery Fa	avorites		
Gontroller EXA1_Test Controller Tags Controller Fault Handler	EXA1	Clear Filters		Show Filters ≽
Power-Up Handler	Catalog Number	Description	Vendor	Category
 Totals MainTask MainProgram Unscheduled Motion Groups Ungrouped Axes Alarm Manager Assets Logical Model U/O Configuration Stop Backplane [0] 5069-L320ER EXA1_Test Al/A2. Ethernet 	EXA -**-EN-**	EXA -**-EN-**	SMC Corporation	Communications Ac
5069-L320ER EXA1_Test	•			•
	1 of 746 Module Types Foun	d		Add to Favorites
Close on Create Close Help				



- ・[New Module]画面が表示されますので下記情報を入力してください。
 - (1) Name:任意の名称
- (2) Module Definition: [Change] ボタンを押して実際に構成されている Input/Output データサイズ
 ※: Rockwell Automation 社製 PLC と接続する際は、最大の Input/Output サイズは以下となります。
 - Input : 500 byte. Output : 496 byte

Rockwell Automation 社製以外の PLC を使用する場合、最大 Input/Output サイズは PLC メーカへお問い合わせ ください。

(3) IP Address : AMS Hub に設定した IP Address

New Module		
General Connection Module Info	General	
Internet Protocol Port Configuration Network (1)	Vendor: SMC Corporation	(3)
	Name: Etherno	et Address vate Network: 192.168.1
	v 역I ● ≥0 <u>H</u> ●	Address: · · ·
	Module Definition	
	Revision: 1.001	
	Electronic Keying: Compatible Module	
	Connections: Exclusive Owner (2)	
	Change	
, Status: Oreating		OK Oancel Help



2. Generic Ethernet Module を使用した設定方法例

- [I/O Configuration]フォルダ内にある[Ethernet]を選択後右クリックし、[New Module]を選択します。
- ・[Select Module Type]画面が表示されます。[Generic Ethernet Module]を選択し、[Create]ボタン を押します。

Sele	atalog Module Discovery Favorites				
	generic ethernet mo	<u>C</u> lear Filters		Sh <u>o</u> w Filters ≯	
	Catalog Number	Description	Vendor	Category	
	ETHERNET-MODULE	Generic Ethernet Module	Rockwell Auto	Communication	
	۲ [•	
	1 of 746 Module Types Found			Add to Favorites	
	Close on Create Close Help				



・[Module Properties] 画面が表示されますので、各種設定を行ってください。

(1)Name:任意の名称を入力してください。

(2) Comm: Connection Parameters のデータフォーマットを選択してください。

(3) IP Address: AMS Hub に設定した IP Address を入力してください。

(4) Assembly Instance: 下記のとおり設定してください。

Description	Dec	imal
Common Format	"Data-INT"	"Data-SINT"
Input	100	100
Output	150	150
Configuration	105	105

(5)Size:下記のとおり設定してください。

Description	Dec	imal		
Common Format	"Data-INT" "Data-SINT"			
Input *	MIN.1 word MAX.250 words	MIN.2 byte MAX.500 byte		
Output *	MIN.1 word MAX.248 words	MIN.2 byte MAX.496 byte		
Configuration	()		

※: EXA1 のシステム構成(リモート接続台数)により変更してください。

※: Rockwell Automation 社製 PLC と接続する際は、最大の Input/Output サイズは以下となります。

• Input : 500 byte

• Output : 496 byte

Rockwell Automation 社製以外の PLC を使用する場合、最大 Input/Output サイズは PLC メーカへお問い合わせください。

	New Module				_	3
(1) —	Type: ETHERNET-MODULE Generic Ethernet Vendor: Rockwell Automation/Allen-Bradley Parent: Local Name: EXALEM	Module Connection Para	ameters /		(4)	(5)
(2)	Description:	<u>I</u> nput:	Assembly Instance: 100	Size: 46	(8-bit)	
(Z)		O <u>u</u> tput:	150	18	(8-bit)	
(3)	Comm Format: Data - SINT Address / Host Name IP Address: 192 . 168 . 000 . 23	<u>Configuration:</u> Status Input: Status Output:	105	0	(8-bit)	
	♥ Host Name: ♥ Open Module Properties	ОК	Cance		Help	



ハードウェアコンフィグレーション(EtherCAT)

EtherCAT 製品はアドレスがコンフィグレーションにより自動認識、自動付与されます。 (ユーザーによる任意アドレス設定不要) そのため、必ず EXA1 用 ESI ファイルを用いてコンフィグレーションを行ってください。

 ■ESI ファイル
 EXA1 をコンフィグレーションするためには ESI ファイルが必要です。
 下記 URL からダウンロードできます。
 • URL : <u>https://www.smcworld.com</u> 製品資料→取扱説明書

■TwinCAT[®] System Manager を使用した設定 以下で EXA1 シリーズを TwinCAT[®] System Manager がインストールされたパソコンに接続する方法を 説明します。 詳しい操作方法に関しては、TwinCAT[®] System Manager マニュアルを参照ください。

・ネットワークへの登録

EXA1 シリーズをネットワークに登録する方法は、下記2通りの方法があります。

- ・オンラインでのオートコンフィグレーション
- ・オフラインでのマニュアルコンフィグレーション



オンラインでのオートコンフィグレーション方法

・TwinCAT[®] System Manager を起動し、以下の画面を表示します。

TwinCAT Project12 - TcXaeShell (Administrator)	🖓 🔐 Quick Launc	h (Ctrl+Q)	×
File Edit View Project Build Debug TwinCAT TwinSAFE PLC Team Scope Tools Window Help			
〇 - 〇 招 - 台 - 🖕 目 📲 👗 (引 合 ウ - マ - Release - TwinCAT RT (x64) - 🕨 Attach #		- 🗔 🖋 🖓 🏛 🍇 🍪 🍹	1212
Build 4024.7 (Loaded) Untitled1 · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
🔐 🔟 🖉 🛠 🔞 💽 🎭 💋 TwinCAT Project12 🔹 <local> 🔹 👳</local>			
Solution Explorer + P ×			
Ž содан-то-а и -			
Search Solution Explorer (Ctrl+;)			
Error List		~	¶ ×
Entire Solution - 😢 0 Errors 1 0 Warnings 1 0 Messages Clear Build + IntelliSense -		Search Error List	ρ-
¹⁴ Description A	Project	File Lin	ne
Error List Output Exception Settings			
🗇 Ready		↑ Add to Source Cont	trol 🔺

・ネットワーク上にコンフィグレーションをする製品を接続して、製品に電源を投入します。
 ・[Devices]を右クリックし、ポップアップメニューから[Scan]を左クリックします

File E	TwinCAT Project12 - TcXaeShell (Administrator) Edit View Project Build Debug TwinCAT - 〇 智・ 1 ・ 1 ・ 1 レー 1 ト ロ ロ ウ・ Q uild 4024.7 (Loaded) Untitled1 ・ Mail 1 2 * * ④ ④ 4 For AT Project12	TwinSAF - Rel	E PLC Team lease + Twir -2 > = -2 <local></local>	Scope Tools ICAT RT (x64)	Window Vindow
Toolt	Solution Explorer		→ # ×		
Xox	G 🖸 🛱 • 🐻 • 🗗 🏓 💻				
	Search Solution Explorer (Ctrl+;)		<i>р</i> -		
	 TwinCAT Project12 SYSTEM MOTION PLC SAFETY C++ ANALYTICS I/O 				
	Mappings	1	Add New Item	Ins	
		* 0	Add Existing Item.	Shift+	Alt+A
			Add New Folder		
			Export EAP Config	File	
		×	Scan		
		ഫ	Paste	Ctrl+V	P
			Paste with Links		



・正常に読み込みが完了すると、下図のように[Box 1(EXA1-EC)]が表示されます。
 (EXA1-EC が一台のみネットワーク上に接続されている場合)



・通信状態は、[Device3(EtherCat)]選択し、[Online]の[State]から確認できます。



・通信正常時の LED 表示は以下の通りです。

機器	表示	状態
	ST	緑点灯
	DIAG	消灯
	PWR	緑点灯
EXA1-D-EC-DL	MODE	動作モードによる
	SIG	入力信号による
	L/A1 L/A2	緑フリッキング(通信ケーブル接続時)
TwinCAT® System Manager	State	OP(Operational モード)



オフラインでのマニュアルコンフィグレーション方法

・[I/0]の[Devices]を右クリックし、ホップアップメニューから[Add New Item]を左クリックします。



・[Insert Device]ウィンドウが表示されます。[EtherCAT]の「+」を左クリックし、新たに表示された [EtherCAT Master]を左クリックし、[OK]ボタンを左クリックします。




・[I/O Devices]の下に[Device1(EtherCAT)]が追加されます。



・[Device1(EtherCAT)]を右クリックし、ポップアップメニューから[Add New Item]を左クリックします。





・[Insert EtherCAT Device]ウィンドウが表示されます。

[SMC Corporation]の「+」を左クリックし、[EXA1 EtherCAT Air Manegement Hub]の「+」を左クリック し、[EXA1-EC EtherCAT]を左クリックし、[OK]ボタンを左クリックします。



・[Device1(EtherCAT)]の下に[Box1(EXA1-EC)]が追加されます。





・[Box1(EXA1-EC)]の「▷」を左クリックします。





・[Hub: Inputs]の「▷」を左クリックします。



^{※:} I0 マップは、79 ページを参照ください。



・[Hub: Outputs]の「▷」を左クリックします。



※: I0 マップは、79 ページを参照ください。



エアマネジメントハブ:リモートタイプをペアリングしている場合、[Rem1: Inputs]の「▷」を左クリックします。

Calution Fundame	
Solution Explorer	
· ○ ○ ☆ 🛱 - [*] ⊙ - 司 🗡 🗕	
Search Solution Explorer (Ctrl+;)	
A 🖶 Box 1 (EXA1-EC)	_
Hub: Inputs	
A 🛄 Rem 1: Inputs	
🔁 Rem 1 0: Air Management (40) Byte 0	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 1	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 2	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 3	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 4	
Rem 1_0: Air Management (40) Byte 5	
Rem 1_0: Air Management (40) Byte 6	
🐔 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 7	
😕 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 8	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 9	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 10	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 11	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 12	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 13	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 14	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 15	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 16	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 17	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 18	
🔁 Rem 1_0: Air Management (40) Byte 19	
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 0	
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 1	
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 2	
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 3	に記載されている、Byte20~Byte3
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 4	→ Iに対応しています。
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 5	※: remin_i · iu-Link byteu~bytel5 か 表示されます
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 6	
🔁 Rem 1_1: IO-Link Byte 7	
→ Rem 1 1: IO-I ink Rvte 8	

※: 10 マップは、79 ページを参照ください。



 エアマネジメントハブ:リモートタイプをペアリングしている場合、[Rem1: Outputs]の「▷」を 左クリックします。



※: 10 マップは、79 ページを参照ください。



I/0マップ

〇入カマップ

・AMS ベース

Dute		/# *							
Буге	7 6 5 4 3 2 1 0								1佣
0				システム	診断情報1				
1				システム	診断情報 2				
2				システム	診断情報3				
3				システム	診断情報 4				
4				リモート	接続情報1				標準 EX600-W システム
5				リモート	接続情報 2				診断参照
6				リモート	診断情報1				
7				リモート	診断情報 2				
8									
9	リモート登録情報 2								
10									
11	■ 積算流量 [上位ワード]								
12									
13				槓 昇	トロリート」				
14				瞬時流量[_	上位バイト]				24 / 1 / ;
15				瞬時流量[⁻	下位バイト]				甲1⊻:L/min
16	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー								× + - - - - - - - - - - - - -
17								単位:0.1 ℃	
18	圧力 [上位バイト]							×4. ID	
19	圧力[下位バイト」								甲位:KPa
20	システム エラー	エラー	強制出力	圧力診断	温度診断	流量診断	流量表示 単位基準	積算流量 単位	



_									
Byte	7	6	5	4	3	2	1	0	備考
21			 00HEX:初期化中 01HEX:作動中 11HEX:ボタンによる強制 オペレーション モード 02HEX:スタンバイモード 待ち 03HEX:スタンバイモード 13HEX:ボタン・ウェブに よる強制スタン バイモード 23HEX:PLC/OPC UA による 強制スタンバイ モード 04HEX:アイソレーション モード 14HEX:ボタン・ウェブに よる強制アイソ レーションモード 24HEX:PLC/OPC UA/デジ タル入力による 強制アイソレー ションモード 						
22			ITV 朱	间御圧力測定	[[上位バ	イト]			光/ナー I/D-a
23			ITV 制	间御圧力測定	[値[下位バ	イト]			■ 単位:KPa
24			ITV	/ 診断データ	[上位バイ	۲]			
25			ITV	/ 診断データ	[下位バイ	۲]	1	1	
26	未接続 ポート3 短絡 VP 短絡 エアマネ エアマネ ・パート3 レア 短絡 ジメント ジメント ・バブ内部 ハブ内部 エラー2 エラー1								
27				ITV	-PQI				
28				ポート	- 4 PQI				
29	X2 (ポート4 入力)X4 (ポート4 (ポート4 入力)アイソ レーション スカニマーション (ポート3)アイソ スタンバイ (ポート3)								
30~45	45 ポート4 IO-Link プロセスデータ								
46 :	リモート1データ								
:					:				
:									



・Byte 20 詳細

Bit	名称	数值
0	積算流量単位	0 : L 1 : ft ³
1	流量表示単位基準	0 : STD 1 : NOR
2	流量診断	0:正常 1:HHH
3	温度診断	0:正常 1:HHH/LLL
4	圧力診断	0:正常 1:HHH/LLL
5	強制出力	0 : 強制なし 1 : 強制
6	エラー	0:正常 1:異常
7	システムエラー	0:正常 1:異常



・Byte 24 および 25 詳細

Bit	名称	数值
0	SSC1	1:出力圧が目標値の±10%内 0:上記以外
1	土拉结	
2	本技祝 ————————————————————————————————————	
3	積算通電時間通知	1:積算通電時間が設定値を超過 0:上記以外
4	残圧エラー	1 : 出力圧値がゼロクリアの時点で所定の値を超過 0 : 上記以外
5	目標値上限超過	1 : 目標値が所定の値を超過 0 : 上記以外
6	圧力値下限未満(LLL)	1:出力圧値が所定の値に満たない 0:上記以外
7	圧力値上限超過(HHH)	1:出力圧値が所定の値を超過 0:上記以外
8	電源電圧低下	1:電源電圧が所定の値に満たない 0:上記以外
9	電源電圧超過	1:電源電圧が所定の値を超過 0:上記以外
10	アラーム発生	1 : ビットオフセットのビット4から9が0 0 : ビットオフセットの他のビットが1
11	内部通信エラー	1:内部通信処理中にエラー発生 0:エラーなし
12	内蔵電磁弁エラー	1:内蔵電磁弁でエラー発生 0:エラーなし
13	内部システムエラー	1:内部システムエラー発生 0:エラーなし
14	EEPROM エラー	1 : EEPROM エラー発生 0 : エラーなし
15	エラー	1 : ビットオフセットのビット 11 から 14 が 0 0 : ビットオフセットの他のビットが 1



・Byte 26 詳細

Bit	名称	内容	数值
0	エアマネジメントハブ 内部エラー1	L+短絡または P24 短絡	0:短絡なし 1:短絡発生
1	エアマネジメントハブ 内部エラー2	ポート通信状態	0:デバイス未接続 1:作動または作動前
2	VP 短絡	VP の短絡検知	0:短絡なし 1:短絡発生
3			
4			
5	未接続		
6			
7			

・Byte 27 および 28 詳細

	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit O
名称	PQ	Dev-Err	Dev-Com	DSStatus	CQ-Short	Pwr-Short	PDmapping -Mismatch	ID- Mismatch

Bit	名称	内容	数值
0	ID-Mismatch	接続デバイスー致エラー	0:一致 1:不一致
1	Pdmapping-Mismatch	プロセスデータマッピングエラー	0 : サイズ内 1 : サイズ超過
2	PwrShort	L+短絡または P24 短絡	0:短絡なし 1:短絡発生
3	CQShort	C/Q 短絡	0:短絡なし 1:短絡発生
4	DSStatus	データスト―レージ(DS)保存状態	0 : DS 保存データエラー・ DS データなし 1 : DS 保存データ有効
5	DevCom	ポート通信状態	0:デバイス未接続 1:作動または作動前
6	DevErr	イベント状態(デバイスまたは マスタのイベント状態)	0 : イベントまたは通知なし 1 : 警告またはエラー
7	PQ	入力プロセスデータ 有効(正常)/無効(異常)受信	0:無効(異常) 1:有効(正常)



・AMS リモート

Dute		/# *							
Буге	7	6	5	4	3	2	1	0	1冊 方
0			:	硅杏汰旱「	ᅝᇊᅳᆙᆡ				
1			畄債→10↓						
2				≠位.10 L					
3				頃并 川里 [
4				瞬時流量[_	上位バイト]				畄位 · L/min
5				瞬時流量[⁻	下位バイト]				≠位.L/mm
6				流体温度[_	上位バイト]				単位 - 0.1 ℃
7				流体温度[⁻	下位バイト]				≠应.0.1 C
8				圧力[上伯	立バイト]				単位・kPa
9			r	圧力[下位	立バイト」	r	r		丰 位.Να
10	システム エラー	エラー	強制出力	圧力診断	温度診断	流量診断	流量表示 単位基準	積算流量 単位	
11				AMS	状態				00HEX:初期化中 01HEX:作動中 11HEX:ボタンによる強制 オペレーション モード 02HEX:スタンバイモード 待ち 03HEX:スタンバイモード 13HEX:ボタン・ウェブに よる強制スタン バイモード 23HEX:PLC/OPC UA による 強制スタンバイ モード 04HEX:アイソレーション モード 14HEX:ボタン・ウェブに よる強制アイソ レーションモード 24HEX:PLC/OPC UA/デジ タル入力による 強制アイソレー ションモード



D.I.	Bit								/# +z
Вуте	7	6	5	4	3	2	1	0	備考
12		※ / 」、 」の。							
13			ITV 制	御圧力測定	値[下位バー	イ ト]			甲1型:KPa
14			ITV	診断データ	[上位バイ	۲]			
15			ITV	診断データ	[下位バイ	۲]			
16		未打	妾続		ポート 3 短絡	VP 短絡	エアマネ ジメント ハブ内部 エラー2	エアマネ ジメント ハブ内部 エラー1	
17				ITV	-PQI				
18				ポート	- 4 PQI				
19	X2 (ポート4 (ホート4 入力)X4 レーション (ホート3)アイソ レーション スタンバイ (ポート3)未接続								
20~35	ポート4 IO-Link プロセスデータ								



〇出カマップ

・AMS ベース

Dute	Bit										
Вуте	7	6	5	4	3	2	1	0			
0	木接続 N0 システム アイソレー NC システム アイソレー 強制スタン スタン ション入力 ション入力 バイモード モー 信号 信号 1										
1	未接続	ポート4 デジタル出力		未接続							
2											
:			7	ポート4 IO-Link	、プロセスデータ	Ż					
17											
18	無線リモート1										
:	:										
:	無線リモート 10										

・Byte 0 詳細

Bit	名称	内容	数值
0	スタンバイモード	スタンバイ信号	0 : スタンバイ信号 OFF 1 : スタンバイ信号 ON
1	強制スタンバイモード	強制スタンバイ信号	0:強制スタンバイ信号 OFF 1:強制スタンバイ信号 ON
2	NC システムアイソレーション 入力信号	NC システム手動アイソレーション DIP スイッチ NC 設定時のみ	0:排気(ITV および VP_0FF) 1:給気(ITV_0N および VP_0N)
3	NO システムアイソレーション 入力信号	NO システム手動アイソレーション DIP スイッチ NO 設定時のみ	0:給気(ITV_0N および VP_0FF) 1:排気(ITV_0FF および VP_0N)
4			
5		++ /+	
6		不接続	
7			

・AMS リモート

Byte	Bit							
	7	6	5	4	3	2	1	0
0	未接続				NO システム アイソレー ション入力 信号	NC システム アイソレー ション入力 信号	強制スタン バイモード	スタンバイ モード
1	未接続 ポート 4 未接続 デジタル出力							
2								
:	ポート4 IO-Link プロセスデータ							
17								



Hub 画面上で機能の設定を行う

■ファンクション選択モードとは

各機能の設定を個別に変更することができるモードです。

測定モードにて SET ボタンを 3 秒以上押すと[F 0] が表示されファンクション選択モードに入ります。 UPまたはDOWNボタンを押して番号を変更することで、変更したい各ファンクション(機能)を選択できます。



ファンクション選択モード時に SET ボタンを2秒以上押すと測定モードに戻ります。



■出荷時の設定

項目			出荷時の設定		
メイン画面	メイン画面	サブ画面	サブ画面	該当ページ	
(右)	(左)	(左)	(右)		
	FLoW	[rEF]表示単位切換の選択	[Std] 標準状態		
[F 0]	FLoW		[L] L/min	00.00	
	tEMP	[Unit] 単位切換機能の選択 ^{※1}	3° [0]	09//-9	
	PrES		[MPA] MPa		
[F 1]	[SW1] 本製	品では設定できません。			
[F 2]	[SW2] 本製				
[[0]	FLoW		[1.0]1秒	91 ページ	
[F 3]	PrES	[FIL] ナンダルフィルダの選択	[0.10] 0.1秒		
[F 6]	PrES	[FSC] 表示値微調整の設定	[0.0] 0%	92 ページ	
[F13]	-	[rEv]表示反転機能の選択	[oFF] 反転機能 0FF	93 ページ	
[[] 4]	FLoW		[1.0] 1%F.S.カット	- 94 ページ	
	PrES	LUUT」セロカット設定の選択	[0.0] 0%		
	PrES		[diSP] 表示		
[F16]	tEMP	[MES] 計測表示設定の選択	[diSP] 表示	97 ページ	
	AC		[diSP] 表示		
[F30]	AC	[SAvE] 積算保持機能の選択	[oFF] 保存しない	98 ページ	
[F33]	[Po_E]本製品では設定できません。				
[F40]	-	[FrtE] スタンバイ流量(しきい値)	[25] AMS20 シリーズ [50] AMS30 シリーズ [100] AMS40 シリーズ [200] AMS60 シリーズ		
	_	[FHyS] スタンバイ流量(応差)	[100] AMS20 シリーズ [200] AMS30 シリーズ [300] AMS40 シリーズ [400] AMS60 シリーズ	99 ページ	
	-	[t_on] スタンバイ ON ディレー	[600] 600 秒		
	-	[t_oFF] スタンバイ 0FF ディレー	[0] 0 秒		
	-	[iSoL] 自動アイソレーション	[OFF] 自動アイソレーション OFF]	
	-	[t_iSo] アイソレーション ディレー	[3600] 3600 秒		
[F41]	_	[SEt] 強制 AMS モード	[AMS] 強制 AMS モードなし [oP] 強制オペレーションモード [Sb] 強制スタンバイモード [iSoL] 強制アイソレーションモード	102 ページ	
[F80]		[diSP] 表示 OFF モードの選択	[on] 表示 ON	103 ページ	
[F81]		[Pin] 暗証番号入力の選択	[oFF] 使用しない	104 ページ	
[F90]		[ALL] 全項目設定	[oFF] 使用しない	106 ページ	
[F96]		[CYCL] サイクルタイム確認	[] 入力信号なし	107 ページ	
[F98]		[tESt] 出力確認の選択	[n] 通常出力	108 ページ	
[F99]		[ini] 出荷状態への復帰	[oFF] 使用しない	112 ページ	

※1:単位切換機能付の製品をご使用の場合に設定できます。



■[F 0] 表示単位基準・単位切換機能の設定

表示単位基準

標準単位基準の選択は、表示単位基準を標準状態か基準状態に選択できます。 標準状態と基準状態の定義は下記の通りです。

・標準状態: 20 ℃、101.3 kPa(絶対圧)の体積に換算した流量表示

・基準状態:0 ℃、101.3 kPa(絶対圧)の体積に換算した流量表示

単位切換機能

単位切換機能付の製品をご使用の場合に設定できます。 ※:単位切換機能なしの製品でも kPa/MPa のみ選択可。



〈操作方法〉

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F 0] を表示させてください。

SETボタンを押します。 表示単位基準の選択に移ります。





■[F 3] デジタルフィルタの選択

流量、圧力の検出に対して、デジタルフィルタを選択することができます。 デジタルフィルタの設定により、出力のチャタリングや測定モードでの表示のちらつきの抑制を行うこ とができます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F 3]を表示させてください。

SETボタンを押します。 V デジタルフィルタ(流量)の選択に移ります。



[F 3] デジタルフィルタの設定完了

※:各設定値は、90%応答時間の目安です。

※:スイッチ出力および表示の両方に作用します。



■[F 6] 表示値微調整の設定

圧力表示値を手動で微調整する機能です。 ±5%R.D.の範囲で調整できます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F 6]を表示させてください。

SETボタンを押します。 **▼** 表示値微調整の設定に移ります。



[F 6] 表示値微調整の設定完了



■[F13] 表示反転機能の設定

表示を上下反転させる機能です。 製品の設置条件により表示値が逆さまになってしまう場合に使用します。 表示反転機能を ON にすると、UP と DOWN ボタンの機能も反転しますので、ご注意ください。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F13]を表示させてください。



SETボタンを押します。 🔶 表示反転機能の選択に移ります。

※:反転機能ONを選択時は、メイン画面、サブ画面の文字が反転します。



■[F14] ゼロカット設定

流量や圧力が0付近の時、表示を強制的にゼロにする機能です。 ゼロにする範囲は、0.0~10.0%F.S.の範囲で1.0%F.S.ステップで設定できます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F14]を表示させてください。

SETボタンを押します。 Vロカット設定(流量)の選択に移ります。



SETボタンを押して設定。 Vロカット設定(圧力)の選択に移ります。





●表示可能流量範囲仕様

ゼロカット ゼロカッ		表示可能流量範囲				
設定値	範囲	AMS20	AMS30	AMS40	AMS60	
0.0 *	0%F. S.	0∼525 L/min	0~1050 L/min	0∼2100 L/min	0~4200 L/min	
1.0	0∼1%F.S.	5~525 L/min (5 L/min 未満は 0 と表示)	10~1050 L/min (10 L/min 未満は 0 と表示)	20~2100 L/min (20 L/min 未満は 0 と表示)	40~4200 L/min (40 L/min 未満は 0 と表示)	
2. 0	0∼2%F. S.	10~525 L/min (10 L/min 未満は 0 と表示)	20~1050 L/min (20 L/min 未満は 0 と表示)	40~2100 L/min (40 L/min 未満は 0 と表示)	80~4200 L/min (80 L/min 未満は 0 と表示)	
3. 0	0∼3%F. S.	15~525 L/min (15 L/min 未満は 0 と表示)	30~1050 L/min (30 L/min 未満は 0 と表示)	60~2100 L/min (60 L/min 未満は 0 と表示)	120~4200 L/min (120 L/min 未満は 0 と表示)	
4. 0	0∼4%F. S.	20~525 L/min (20 L/min 未満は 0 と表示)	40~1050 L/min (40 L/min 未満は 0 と表示)	80~2100 L/min (80 L/min 未満は 0 と表示)	160~4200 L/min (160 L/min 未満は 0 と表示)	
5. 0	0∼5%F. S.	25~525 L/min (25 L/min 未満は 0 と表示)	50~1050 L/min (50 L/min 未満は 0 と表示)	100~2100 L/min (100 L/min 未満は 0 と表示)	200~4200 L/min (200 L/min 未満は 0 と表示)	
6. 0	0∼6%F. S.	30~525 L/min (30 L/min 未満は 0 と表示)	60~1050 L/min (60 L/min 未満は 0 と表示)	120~2100 L/min (120 L/min 未満は 0 と表示)	240~4200 L/min (240 L/min 未満は 0 と表示)	
7.0	0∼7%F. S.	35~525 L/min (35 L/min 未満は 0 と表示)	70~1050 L/min (70 L/min 未満は 0 と表示)	140~2100 L/min (140 L/min 未満は 0 と表示)	280~4200 L/min (280 L/min 未満は 0 と表示)	
8.0	0∼8%F. S.	40~525 L/min (40 L/min 未満は 0 と表示)	80~1050 L/min (80 L/min 未満は 0 と表示)	160~2100 L/min (160 L/min 未満は 0 と表示)	320~4200 L/min (320 L/min 未満は 0 と表示)	
9. 0	0∼9%F. S.	45~525 L/min (45 L/min 未満は 0 と表示)	90~1050 L/min (90 L/min 未満は 0 と表示)	180~2100 L/min (180 L/min 未満は 0 と表示)	360~4200 L/min (360 L/min 未満は 0 と表示)	
10.0	0∼10%F.S.	50~525 L/min (50 L/min 未満は 0 と表示)	100~1050 L/min (100 L/min 未満は 0 と表示)	200~2100 L/min (200 L/min 未満は 0 と表示)	400~4200 L/min (400 L/min 未満は 0 と表示)	

※:積算値のゼロカット範囲は、1%F.S.以上からとなります。ただし、ゼロカット設定値が0.0の場合、1%F.S.未満はカット されます。



●表示可能圧力範囲仕様

ゼロカット設定値	ゼロカット範囲	表示可能圧力範囲
0.0	0%F.S.	-0.050∼1.050 MPa
1.0	0∼1%F. S.	-0.050~-0.010 MPa 0.010~1.050 MPa (-0.009~0.009 MPa は0と表示)
2. 0	0∼2%F. S.	-0.050~-0.020 MPa 0.020~1.050 MPa (-0.019~0.019 MPaは0と表示)
3. 0	0~3%F. S.	-0.050~-0.030 MPa 0.030~1.050 MPa (-0.029~0.029 MPa は0と表示)
4. 0	0~4%F. S.	-0.050~-0.040 MPa 0.040~1.050 MPa (-0.039~0.039 MPa は0と表示)
5.0	0∼5%F. S.	-0.050 MPa 0.050~1.050 MPa (-0.049~0.049 MPaは0と表示)
6.0	0~6%F.S.	0.060~1.050 MPa (0.060 MPa 未満は 0 と表示)
7.0	0∼7%F.S.	0.070~1.050 MPa (0.070 MPa 未満は 0 と表示)
8.0	0~8%F. S.	0.080~1.050 MPa (0.080 MPa 未満は 0 と表示)
9.0	0∼9%F.S.	0.090~1.050 MPa (0.090 MPa 未満は 0 と表示)
10. 0	0∼10%F.S.	0.100~1.050 MPa (0.100 MPa 未満は 0 と表示)



■[F16] 計測表示設定

積算流量、圧力、温度の測定値の表示/非表示を設定できます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F16]を表示させてください。



[F16] 計測表示の設定完了

※:温度を非表示、積算流量を表示と設定してる時は、積算流量は最大9桁の表示となります。



■「F30〕積算保持機能の設定

本設定において、2分間隔もしくは5分間隔で積算値を記憶するよう選択できます。 出荷時は、電源 OFF 時に積算値を保持しないように設定されています。

※:積算保持機能を使用する場合は、使用条件から寿命を計算し、寿命の範囲内でご使用ください。積算保持機能の更新回数は 150万回です。24時間通電状態の場合、寿命は次のようになります。

•5分間隔:5分×150万回=750万分=14.3年

·2分間隔:2分×150万回=300万分=5.7年

積算外部リセットを繰返し入力した場合、寿命は計算で求めた年月より短くなりますのでご注意ください。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F30]を表示させてください。

SETボタンを押します。 → 積算保持機能の選択に移ります。



SETボタンを押して設定。 V ファンクション選択モードに戻ります。

[F30] 積算保持機能の設定完了

※:2分間隔もしくは5分間隔で記憶します。最後に記憶してから電源 0FF までの積算値は加算されませんのでご注意ください。 ※:電源再投入時はBから積算をスタートします。





■[F40] スタンバイ/自動アイソレーション機能の設定 スタンバイモードへ移行するためのパラメータを設定する機能です。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F40]を表示させてください。

SETボタンを押します。 🖶 スタンバイ流量(しきい値)の設定に移ります。

FYN

FYD

YOO

FYD

FYD

0

t.on 600

lt_off

FXYS

Fr£E 32003

スタンバイ流量(しきい値)の設定 101ページの設定方法に基づき、設定を行います。 パラメータ設定範囲は、127ページ参照ください。

SETボタンを押します。 V スタンバイ流量(応差)の設定に移ります。

スタンバイ流量(応差)の設定

101 ページの設定方法に基づき、設定を行います。 パラメータ設定範囲は、127 ページ参照ください。

SETボタンを押します。 🚽 スタンバイONディレー時間の設定に移ります。

スタンバイ ON ディレー時間の設定 101 ページの設定方法に基づき、設定を行います。 パラメータ設定範囲は、127 ページ参照ください。

SETボタンを押します。 🖶 スタンバイOFFディレー時間の設定に移ります。

スタンバイ OFF ディレー時間の設定 101 ページの設定方法に基づき、設定を行います。 パラメータ設定範囲は、127 ページ参照ください。

SETボタンを押します。 🗣 自動アイソレーションモードの選択に移ります。







数値の入力方法

①表示画面に変更したい項目が表示されている状態でSETボタンを1回押してください。 サブ画面の設定値が点滅します。



②UPまたはDOWNボタンを押して、設定値を変更してください。 UP ボタンで設定値の増加、DOWN ボタンで設定値の減少ができます。

・UP ボタンを1回押すと数値が設定最小単位分増加し、押し続けると連続して増加します。



・DOWN ボタンを1回押すと設定最小単位分減少し、押し続けると連続して減少します。



③SET ボタンを押すと設定が完了します。



■[F41] 強制 AMS モードの設定

パラメータに関係なく、AMS を任意のモードへ強制的に遷移させます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F41]を表示させてください。



[F41] 強制 AMS モードの設定完了



■[F80] 表示 OFF モードの設定

30 秒間ボタン操作をしないと表示を消灯する機能です。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F80]を表示させてください。

SETボタンを押します。 表示OFFモードの選択に移ります。



[F80] 表示 OFF モードの設定完了

- ※:表示 OFF モード時は、サブ画面にアンダーバーが点滅状態となります。
- ※:いずれかのボタンを操作すると表示が ON となり、<u>30 秒間</u>ボタン操作がないと自動的に表示 OFF と なります。





■[F81] 暗証番号入力の設定

キーロック解除時の暗証番号の入力有無の選択および暗証番号の設定変更ができます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F81]を表示させてください。

SETボタンを押します。 F 暗証番号入力の選択に移ります。







暗証番号入力ありを選択した場合、キーロックを解除する場合に暗証番号の入力が必要となります。 ※:暗証番号入力時に<u>30秒以上</u>操作がない場合は、ファンクション選択モードに戻ります。



■[F90] 全項目設定

各ファンクションを順番に設定することができます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F90]を表示させてください。



※:各ファンクションの設定

SET ボタンを押すごとに、下記「各ファンクション設定の順番」に移ります。 UP および DOWN ボタンで設定を行ってください。 設定の方法および内容の詳細は、各ファンクション項目を参照ください。

●各ファンクションの設定の順番

順番	ファンクション	ファンクション対応機種
F0	表示単位基準の選択	全機種
	単位切換機能の選択	単位切換機能付の製品
F3	応答時間の選択	全機種
F6	表示値微調整の設定	全機種
F13	表示反転機能の選択	全機種
F14	ゼロカット設定の選択	全機種
F16	計測表示設定の選択	全機種
F30	積算保持機能の選択	全機種
F40	スタンバイ流量の設定	全機種
F41	強制 AMS モードの設定	全機種
F80	表示 0FF モードの選択	全機種
F81	暗証番号の選択	全機種



■[F96] サイクルタイム確認

エアマネジメントハブの内部通信サイクルタイム平均値を確認することができます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F96]を表示させてください。



SETボタンを押します。 **↓** サイクルタイム確認に移ります。


■[F98] 出力確認の設定

ボタン操作で、強制的に出力の ON/OFF 動作を切換えることにより、測定値に関わらず、システムの動作 確認をすることができます。下記の強制出力は IO マップ入力データ Byte 20(ベースタイプ)または Byte 10(リモートタイプ)にて確認することができます。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F98]を表示させてください。



SETボタンを押します。 V 出力確認の選択に移ります。













※: どの項目からでも SET ボタンを 2 秒以上押すと測定モードに戻ります。

※:出力動作中に流量、温度、圧力を増減させても、通常の動作はしませんのでご注意ください。



■[F99] 出荷状態への復帰

製品がどのような状態に設置されているか不明になってしまった際に、当社出荷状態へ戻すことが できます。

※:ボタン設定可能な設定のみ出荷状態へ戻すことが可能です。

※:出荷状態への復帰のみを行った場合、電源再投入で変更前の設定へ戻ります。

<操作方法>

ファンクション選択モード時に、UP または DOWN ボタンを操作し、[F99]を表示させてください。

SETボタンを押します。 H荷状態への復帰に移ります。





その他の設定

Oリセット操作

積算流量/ピーク値/ボトム値リセットできます。 リセットするには、DOWN と SET ボタンを同時に<u>1秒以上</u>押します。 積算流量のリセットは積算流量表示している時のみとなります。 ピーク値、ボトム値のリセットは、ピーク表示またはボトム表示で表示している測定対象に有効となり ます。

O積算表示切換機能

計測表示設定で温度と積算流量を表示設定している時に、積算流量表示桁数を一時的に切換えることができます。

通常の積算表示は仮数部(最大 6 桁)と X10⁶/X10³が表示する指数部で示す[べき乗表示]です。 DOWN ボタンを <u>1 秒</u>押すことで仮数部(最大 9 桁)と X10³が表示する指数部に切換え可能です。



※:べき乗表示(9桁)中に30秒間ボタン操作がないと、べき乗表示(6桁)に戻ります。

※:温度が非表示設定している時は、べき乗表示(9桁)固定となります。

Oゼロクリア機能

計測表示設定で圧力を表示設定している時に、測定する圧力が工場出荷状態より±7%F.S.の範囲内に おいて、表示値をゼロに調整することができます。

(製品個体差により、±1%F.S.ゼロクリアの範囲が異なります。)

測定モードにて UP と DOWN ボタンを同時に <u>1 秒以上</u>押し続けると、下図が表示され表示値がゼロに リセットされます。

自動的に測定モードに戻ります。

PrES	
lEro	
× – – – .	·

ゼロクリア表示



Oキーロック機能

誤って設定値をかえてしまうなどの、誤操作を防止することができます。キーロック設定時に SET ボタ ンを押すと、サブ画面(左)に[LoC]を<u>1秒間</u>表示します。 (UP と DOWN ボタンで各設定値、ピーク値/ボトム値を表示することができます。)

〈操作方法 -暗証番号なしの場合-〉

①測定モード時にSETボタンを<u>5秒以上</u>押し続け、メイン画面に[oPE]が表示されたらボタンを離してください。サブ画面に現在の設定[LoC]または[UnLoC]が表示されます。 (ロック解除時も同様の方法で行います。)



②UPまたはDOWNボタンを押して、ロック/ロック解除を選んだ後、SETボタンを押すと設定されます。





〈操作方法−暗証番号なしの場合-〉

・ロック設定

①測定モード時にSETボタンを<u>5秒以上</u>押し続け、メイン画面に[oPE]が表示されたらボタンを離して ください。サブ画面に現在の設定[LoC]または[UnLoC]が表示されます。



②UPまたはDOWNボタンを押して、ロック[LoC]を選んだ後、SETボタンを押すと設定されます。



・ロック解除

①測定モード時にSETボタンを5秒以上押し続け、メイン画面に[oPE]が表示されたらボタンを離して ください。サブ画面に現在の設定[LoC]または[UnLoC]が表示されます。



②暗証番号を設定していた場合、UPまたはDOWNボタンを押して、ロック解除[UnLoC]を選んだ後、 SETボタンを押すと設定され、暗証番号入力が要求されます。暗証番号が未設定の場合は、ロック 解除[UnLoC]を選んだ後、SETボタンを押すとロックが解除されます。



③入力方法は、[F81] 暗証番号入力の選択(暗証番号の設定確認)(104ページ)を参照ください。



 ④暗証番号が正しければ、メイン画面の表示が[UnLoC]となり、UP、SET、DOWNボタンのいずれかを 押すと、キーロックが解除され、測定モードに戻ります。
 暗証番号が正しくない場合、メイン画面に[FAL]を表示し、再度暗証番号入力が要求されます。
 暗証番号を3回間違えると、メイン画面に[LoC]を表示し、測定モードへ戻ります。



保守

停電や通電が強制的に遮断された場合の復帰方法

設定に関しては、停電以前の状態に保持されています。 本製品の出力状態は、基本的に停電以前の状態で復帰しますが、ご使用の環境により変化する恐れがありま すので、ご使用設備全体の安全を確認した後、操作してください。

詳細な管理をしている場合は、ウォーミングアップ(約10~15分)を実施した後、ご使用ください。

暗証番号を忘れた場合

暗証番号を忘れた場合は、当社にお問合せください。



トラブルシューティング

製品において動作不良が発生した場合は、下表でトラブル状態を確認してください。 該当する原因が確認されず、製品交換後に正常動作する場合は、製品の故障が考えられます。製品の故障発 生は、ご使用環境(ネットワーク構成等)により発生する場合もありますので、その場合の対策内容は別途ご 相談ください。

●トラブル対応方法一覧表

・エアマネジメントハブ表示部からトラブルシューティングを行う場合

トラブル現象	トラブル内容 推定原因	原因の調査方法	対策
 ・システムエラー (Er0,4~16,40) が表示される ・表示が"HHH"、 "LLL"になって 	製品内部のデータ が正常に処理され なかった (Er0,4~16,40)	 ①静電気などのノイズ印加の可能性がないかどうかを確認。 ノイズ発生源がないかどうかを確認。 ②電源電圧が DC24 V±10%であることを確認。 	 ①ノイズおよびノイズ発生源を 取除き(ノイズ対策をし) リセット、もしくは電源を 切り再度電源を投入してくだ さい。 ②電源電圧は DC24 V±10%を 供給してください。
・ハードウェア エラー(Er1, 2)が	測定値が上限値、 下限値を超えて いる(HHH,LLL)	 ①設定範囲の上限、下限を超えていないかどうかを確認。 ②配管内部に異物の浸入がなかったか確認。 	 ①設定範囲以内に戻してくだ さい。 ②配管内への異物侵入を防ぐ よう対策を行ってください。
衣示される	製品故障(Er1,2)		製品交換。
	供給電源の間違い	電源電圧が DC24 V±10%であることを 確認。	電源電圧は DC24 V±10%を 供給してください。
表示がふらつく	誤配線	電源配線の確認。 茶線に DC (+) 、青線に DC (-) が接続され ているか、配線が外れかかっていない かを確認。	正しい配線を行ってください。
	元圧変動	元圧が変動していないか確認。	応答時間の設定でも改善が可能 な場合もあります。



トラブル現象	トラブル内容 推定原因	原因の調査方法	対策	
	供給電源の間違い	電源電圧が DC24 V±10%であることを 確認。	電源電圧は DC24 V±10%を供給 してください。	
・表示が消える ・表示が欠ける	誤配線	電源配線の確認。 茶線に DC (+) 、青線に DC (-) が接続され ているか、配線が外れかかっていない かを確認。	正しい配線を行ってください。	
表示 OFF モード 設定にて表示 OFF モードになっていな 機 いかを確認。 さ		機能の設定を再度行ってくだ さい。		
	製品故障		製品交換。	
表示が点滅する	配線不良	①電源配線の確認。 ②リード線の一定箇所への曲げ応力の 有無。	 ①正しい配線を行ってください。 ②配線(曲げ半径、応力)を修正してください。 	
	異物侵入があった	配管ポートへの異物侵入/付着を確認。	異物侵入/付着がないように フィルタを通してください。 またフィルタには、ドレンが溜 まらないように、定期的に排出 してください。	
表示精度が仕様を 満足していない	エア漏れが発生 している	配管などからのエア漏れを確認。	配管作業を再度行ってください。 締付トルク範囲を越えて締付け た場合、取付ねじ、取付金具、 スイッチ等が破損する恐れが あります。	
	ウォーミング アップ不十分	製品に電源投入後 10 分以降にて仕様 精度を満足しているかを確認。	電源投入後は表示および出力の ドリフトが発生します。 10~15 分間のウォーミング アップを行ってください。	
	製品故障		製品交換。	
単位の切換えが できない	機種選定 (単位切換機能が ないものを選択 している)	製品に印字されている品番が単位切換 機能付でどうかを確認。	 SI 単位固定は、単位切換はできません。 ※:新計量法により、日本国内で単位切換機能付を使用することができません。 ※:SI 単位固定:L/min 	
	製品故障		製品交換。	
- ボタン操作ができ ない	キーロックモード になっている	キーロックモードになっていないか どうかを確認。	キーロックモードを解除して ください。	
	製品故障		製品交換。	
異音がする	エア漏れが発生 している	配管などからのエア漏れを確認。	配管作業を再度行ってください。 締付トルク範囲を越えて締付け た場合、取付ねじ、スイッチ等 が破損する恐れがあります。	
	製品故障		製品交換。	



トラブル現象	トラブル内容 推定原因	原因の調査方法	対策
動作不安定 (チャタリング)	応差が小さく、 元圧変動等による 影響を受けている	設定(応差)を確認。	設定を確認してください。
	配線不良/ リード線の断線	 ①電源配線の確認。 ②リード線の一定箇所への曲げ応力の 有無。 (曲げ半径・リード線への引張力) 	 ①正しい配線を行ってください。 ②配線を修正してください (引張力の補正・曲げ半径を 大きくする)
	製品故障		製品交換。



■エラー表示

エラー名称	エラー表示	内容	処置方法	
瞬時流量エラー	HHH	設定流量範囲の上限を超えた流量が 加えられています。	加えられている流量を設定流量 範囲内に戻してください。	
	ННН	設定圧力範囲の上限を超えた圧力が 加えられています。	加えられている圧力を設定圧力	
		設定圧力範囲の下限を超えた圧力が 加えられています。	範囲内に戻してください。	
泪 供 ㅜ 二	ННН	設定温度範囲の上限を超えた温度が 加えられています。	加えられている温度を設定温度	
温度エラー		設定温度範囲の下限を超えた温度が 加えられています。	範囲内に戻してください。	
	Er I o[I	内部ハードウェアの異常を検出した	電源を切断し、再度電源を投入して ください。 復帰しない場合は、当社での調査が 必要となります。	
	Er 2 ol2	際に表示されます。		
	Er D	内部データエラーの場合表示され ます。		
	Er 4		電源を切断し、再度電源を投入して	
システムエラー	۲ ۲ ال		ください。 復帰しない場合は、当社での調査が 必要となります。	
	Er 40			



エラー名称	エラー表示	内容	処置方法
積算流量エラー ま99999995		積算値が、積算流量範囲をオーバー しています。 (積算インクリメントの場合)	積算流量をリセットしてください。 (DOWN と SET ボタンの同時押し <u>1 秒以上</u>)
ゼロクリアエラー	Er 3 IEro	ゼロクリア操作時に 7%F.S.以上の 圧力が加えられています。 (<u>1 秒</u> 後に測定モードに復帰)	大気圧状態でゼロクリアを行ってく ださい。

※:上記処置方法を行っても復帰しない場合や上記以外のエラー表示が発生した場合には、当社での調査が必要となります。



トラブル現象	トラブル内容推定原因	原因の調査方法と対策		
PWR が消灯	電源 OFF	電源が投入されているか確認してください。		
PWR が緑点滅	電源電圧レベル異常	電源電圧は DC24V ±10%を供給してください。		
SF が緑点滅 出力または入力用電源の短絡		エアマネジメントハブ裏側に接続されている機器が短絡されて いないか確認してください。		
SF が赤点灯	製品の破損	製品交換。		
	PLC との接続が切断されている	PLC との接続を確認してください。		
BF が赤点灯	PLC での設定データと実際の接続 が異なる。	PLC のコンフィグレーション設定を確認し、実際の構成と一 致させてください。		
L/A IN または L/A OUT が消灯	LINK が未確立	 下記を確認し、再起動を行ってください。 ①1 台上位の PROF INET 機器の電源が投入されているか確認してください。(L/A IN 消灯時) ②L/A IN、L/A OUT 通信ケーブルのコネクタの緩みや配線断線を確認してください。 ③通信ライン周辺にノイズ源を近づけないでください。 ※: OUT 側未使用時も、L/A OUT は消灯になります。 		
L/A IN または L/A OUT が緑点灯	LINK は確立しているがデータ 未受信	下記を確認し、再起動を行ってください。 ①PLCの状態を確認し、PLCを RUN 状態にしてください。 ②コネクタの緩みや配線断線を確認してください。 ③通信ライン周辺にノイズ源を近づけないでください。		

・エアマネジメントハブ:無線ベースタイプのLEDからトラブルシューティングを行う場合

[・]エアマネジメントハブ:無線リモートタイプの LED からトラブルシューティングを行う場合

トラブル現象	トラブル内容推定原因	原因の調査方法と対策	
PWR が消灯	電源 OFF	電源が投入されているか確認してください。	
PWR が緑点滅	電源電圧レベル異常	電源電圧はDC24 V±10%を供給してください。	
	電源電圧レベル異常	電源電圧はDC24 V±10%を供給してください。	
ST が緑点滅	出力または入力用電源の短絡	エアマネジメントハブ裏側に接続されている機器が短絡されて いないか確認してください。	
ST が赤点灯	製品の破損	製品交換。	

・配管より漏れが確認できる場合

トラブル現象	トラブル内容推定原因	対策	
エア漏れ	パッキンが損傷している。	パッキンを交換してください。	
(製品と製品の 連結部からエアが 漏れている)	リテーナを取付けるボルトが 緩んでいます。	既定の締付トルクで増し締めしてください。	

※:各構成製品については各々の取扱い説明書を参照ください。



仕様

Air Management System(AMSロロA シリーズ)

型式		AMS20A	AMS30A	AMS40A	AMS60A
器	スタンバイ電空レギュレータ	ITV2050-20	I TV2050-30	I TV3050-40	ITV3050-60
苂 機	エアマネジメントハブ	EXA1-20	EXA1-30	EXA1-40	EXA1-60
構」	残圧排気弁	VP346E	VP546E	VP746E	VP946E
管接	続口径	1/8、1/4	1/4、3/8	3/8、1/2	3/4、1
使用	流体		空	気	
定格	流量範囲	5~500 L/min	10~1000 L/min	20~2000 L/min	40~4000 L/min
周囲	温度および使用流体温度 0~50 ℃				
保証	耐圧力	1.0 MPa			
最高	使用圧力	0.8 MPa			
供給	圧力範囲		0.3~0	.8 MPa	
設定	圧力範囲		0.2~0	.7 MPa	
スタ	ンバイ圧力範囲		0.2~0	.4 MPa	
電源	電圧		DC24 V	'±10%	
消費	電流		500 m	A以下	
			DI × 2		
入出力		DI、 DO			
		IO-Link、DI			
保護	構造	IP65(電気機器部分のみ)			



Air	Management	System(AMSロロBシリーズ))
-----	------------	--------------------	---

型式		AMS20B	AMS30B	AMS40B	AMS60B
器	スタンバイレギュレータ	AR20S-D	AR30S-D	AR40S-D	AR50S-D
苂 機	エアマネジメントハブ	EXA1-20	EXA1-30	EXA1-40	EXA1-60
構」	残圧排気弁	VP346E	VP546E	VP746E	VP946E
管接	続口径	1/8、1/4	1/4、3/8	3/8、1/2	3/4、1
使用	流体		空	気	
定格	流量範囲	5~500 L/min 10~1000 L/min 20~2000 L/min 40~4000 L/min			
周囲温度および使用流体温度			0~5	℃ 0	
保証	耐圧力	1.0 MPa			
最高	使用圧力		0. 7	MPa	
供給	圧力範囲		0.3~0	.7 MPa	
スタ	ンバイ圧力範囲		0.2~0	.4 MPa	
電源	電圧		DC24 V	±10%	
消費	電流		400 m	A以下	
		DI × 2			
入出	カ	DI、 DO			
		IO-Link、DI			
保護	構造	IP65(電気機器部分のみ)			



型式	;		EXA1-20	EXA1-30	EXA1-40	EXA1-60				
茶	適用	流体 ※1		空	気					
流	流体	温度		0~5	3° 0					
세자	電源	電圧		DC24 V	±10%					
甘	保護			逆接続保護、	過電流保護					
割	消費	電流		400 m.	A以下					
1 Cint	イン	ジケーター	LED & LCD							
	使用	温度範囲		0~50 ℃(凍結お。	とび結露なきこと)					
	保存	温度範囲		-10~60 ℃(凍結お	よび結露なきこと)					
	周囲	湿度		35~8	5%RH					
i ma	高度			3000 1	nまで					
野	汚染	度			3					
	設置	場所		屋	内					
	促灌	楼告		IP65(電気機	器部分のみ)					
	下反		(IEC60529 に準拠)							
	規格	•		CE/UKCA マーキ	ング、UL(CSA)					
	定格	流量範囲	5∼500 L/min	0 L/min 10~1000 L/min 20~2000 L/min 40~4000 L						
	積算流量範囲			0 ~ 9, 999,	999,990 L					
	小単位	瞬時流量	1 L,	/min	2 L,	/min				
量仕様	設定最	積算流量	10 L							
流	精度		±3.0%F.S.							
	繰返	し精度	±1.0%F.S.							
	圧力	特性	±5.0%F.S.(0~1.0 MPa、0.5 MPa基準)							
	温度	特性	±5.0%F.S.(0~50 ℃、25 ℃基準)							
	単位		L/min、CFM(ft ³ /min)							
	定格	·圧力範囲		0~1.	0 MPa					
ж	耐圧	.́л		1.5	MPa					
牡	精度			±3.09	%F. S.					
王 七	繰返	し精度	±1.0%F.S.							
	温度	特性	±5.0%F.S.(0~50 ℃、25 ℃基準)							
	単位		MPa, kPa, kgf/cm², bar, psi							
様	定格	温度範囲	0~50 °C							
度仕	精度	: **2		±2.5 ℃(流量範	ē囲:10~100%)					
则	単位			°C、	°F					

Air Management Hub(エアマネジメントハブ)



型式					EXA1-20	EXA1-30	EXA1-40	EXA1-60			
		空き	ポーI	≻数		1					
		設定			デジタル入力	」(×2)、デジタル入	、出力、IO-linkと ⁻	デジタル入力			
				バージョン		V1	. 1				
				Port class		Clas	ss A				
	۲					COM1 (4.	8 kbps)				
			ink	通信速度		COM2 (38.	4 kbps)				
	ا ر ا		0-L		接続さ	COM3(230 なわた機哭に広じて	.4 KDPS) 白動的に切琴わり=	≠ <i>╅</i>			
]能7		I					~ 7 o			
	設定可	·仕様		最大ノロセス データサイズ	入力	:16 byte/出力:1	6 byte(1 ポートあ;	たり)			
	اً ب			最大供給電流	0.3 A						
	ц - Ц	÷		入力形式		PNP	入力				
Ł			F	定格入力電流	Pin2 : Typ.2.5 mA、Pin4 : Typ.5.8 mA						
			\prec	オン電圧	13 V 以上						
				オフ電圧		8 V	以下				
λњ				出力形式		PNP	出力				
			日子	最大負荷電流	0. 25 A						
				通信異常時の出力	HOLD/CLEAR						
		スタ 用入	ンバ~ 出力	イ電空レギュレータ		10-L	ink				
		スタ	ンバー	イレギュレータ							
	-	用出	カ			PNP	出力				
	出	残圧	排気チ	并用出力							
	e用入	F	Ϋ́	入力形式		PNP	入力				
	S 機育	用入力	ン用	定格入力電流		Pin2:Typ.2.5 mA、	Pin4:Typ.5.8 mA				
	AM	いバイ	シ	オン電圧		13 V	以上				
		メタン	、	オフ電圧		8 V	以下				
		. 、	$\mathbb{P}_{\mathcal{A}}$	最大供給電流		0.3	3 A				



通信仕様

型式	EXA1-DD-PN	EXA1-DD-EN						
通信ポート数		2 ポート						
プロトコル名	PROFINET IO (Conformance Class C)	EtherNet/IP™ (コンフォーマンス バージョン : Composite11)	EtherCAT® (Conformance test record V.2.3.0)					
通信速度		100 Mbps						
通信方式	-	全二重/半二重	-					
設定ファイル	GSDML ファイル ^{※3}	ESI ファイル ^{※3}						
占有エリア(入力点数/出力点数)	Max. (406 byte/198 byte)							
IP アドレス設定範囲	-	DHCP サーバ経由: 任意アドレス	-					
デバイス情報	_	Vendor ID: 7(SMC Corporation) Device type: 12(Communication Adapter) Product code:263	_					
WEB サーバ	対	対応(EoE 使用時) ^{※4}						
OPC UA	対	応	非対応					

※1:空気の品質等級は、JIS B 8392-1:2012[4:6:-]、IS08573-1:2010[4:6:-]です。

※2:流量範囲 10%未満の場合、温度制度は-2.5~7.5 ℃となります。

※3:設定ファイルは当社ホームページ(<u>https://www.smcworld.com</u>)からダウンロードできます。

※4: EtherCAT 通信確立時および PLC/コントローラは、EoE (Ethernet over EtherCAT)の対応が必要となります。

パラメータ設定範囲一覧

百日	计会继话	設定範囲						
現日	凶 豕 饿 悝	AMS20	AMS30	AMS40	AMS60			
スタンバイ流量(しきい値)	EXA1-D-D-DL	5∼525 L/min	10~1050 L/min	20~2100 L/min	40∼4200 L/min			
スタンバイ流量(応差)	EXA1-D-D-DL	0∼520 L/min	1~1040 L/min	0∼2080 L/min	0∼4160 L/min			
スタンバイ ON ディレー	EXA1-D-D-DL		0~999	9 sec.				
スタンバイ OFF ディレー	EXA1-D-D-DL		0~999	9 sec.				
アイソレーションディレー	EXA1-O-O-OL		0~999	9 sec.				
オペレーションモード圧力	ITV□050-IL□-□-□-X399	0~1050 kPa						
スタンバイモード圧力	ITV 🗆 050 – IL 🗆 – 🗆 – 🗆 – X399	0∼1050 kPa						
圧力到達時間 ^{※1}	ITV 🗆 050 – IL 🗆 – 🗆 – 🗆 – X399		0~F00(0~	-150) sec.				

※: LED 表示の3桁目のみ16進数表示となります。

"F00"は10進数で"1500"を表し、設定値は0.1秒単位となりますので設定圧力到達時間は"150 sec."となります。



■特性データ

●流量特性(代表値)

・AMSロロA:スタンバイ電空レギュレータタイプ



















AMS□□B: レギュレータタイプ 条件:供給圧0.3~0.7 MPa、スタンバイ圧0.2 MPa、オペレーションモード







条件:供給圧0.5 MPa、スタンバイ圧0.2 MPa、スタンバイモード







●温度精度(参考値)



流量[L/min]

型式	А	В
AMS20	5 L/min	500 L/min
AMS30	10 L/min	1000 L/min
AMS40	20 L/min	2000 L/min
AMS60	40 L/min	4000 L/min



■外形寸法図

スタンバイ電空レギュレータタイプ NC 仕様

- AMS20/30/40/60A-R/N/F□C





型式	Р	Α	В	С	D	E	J	М	L
AMS20A-□C	1/8 • 1/4	274. 3	214. 7	81.7	134. 4	25.6	46. 2	24	40. 1
AMS30A-□C	1/4 • 3/8	291.8	214. 7	87.9	134. 4	29. 1	46. 2	30	40. 1
AMS40A-□C	3/8 • 1/2	334. 8	214. 9	92.4	151.6	32.6	46. 2	36	40. 1
AMS60A-□C	3/4 • 1	401.8	214. 8	93. 7	151.6	42. 1	46. 2	46	40. 1

		ブラケット取付寸法											
至九	К	F	G	Н	Q	R	S	Т	U	٧	W		
AMS20A-□C	85	70.2	103. 2	49.7	35	7	14	54.5	6	47	42.5		
AMS30A-□C	85	72.2	104. 2	57.2	35	7	14	54.5	6	47	42.5		
AMS40A-□C	85	89.2	105. 2	75.2	40	9	18	65	7	55	50		
AMS60A-□C	100	90.2	126. 2	101.2	50	11	20	80	8	70	60		



• AMS20/30/40/60A-H00C



型式	Α	F		
AMS20A-H00C	219. 9	68.6		
AMS30A-H00C	229. 4	70. 1		
AMS40A-H00C	264. 4	86.6		
AMS60A-H00C	311.4	87.1		

※: "A"と"F"以外の寸法については「AMS20/30/40/60A-R/N/F口C」を参照ください。(135 ページ)



スタンバイ電空レギュレータタイプ N0 仕様

• AMS20/30/40/60A-R/N/F□D



型式	Р	Α	В	С	D	E	J	М	L
AMS20A-□D	1/8 • 1/4	274. 3	214. 7	85. 1	134. 4	25.6	46. 2	24	40. 1
AMS30A-□D	1/4 • 3/8	291.8	214. 7	102. 1	134. 4	29. 1	46. 2	30	40. 1
AMS40A-□D	3/8 · 1/2	334. 8	214. 9	119. 4	151.6	32.6	46. 2	36	40. 1
AMS60A-□D	3/4 • 1	401.8	214. 8	117. 7	151.6	42. 1	46. 2	46	40. 1

型式		ブラケット取付寸法												
	К	F	G	Н	Q	R	S	Т	U	V	W			
AMS20A-□D	85	70.2	103. 2	49.7	35	7	14	54.5	6	47	42.5			
AMS30A-□D	85	72.2	104. 2	57.2	35	7	14	54.5	6	47	42.5			
AMS40A-□D	85	89.2	105. 2	75.2	40	9	18	65	7	55	50			
AMS60A-□D	100	90.2	126. 2	101.2	50	11	20	80	8	70	60			



• AMS20/30/40/60A-H00D



型式	Α	F
AMS20A-H00D	219. 9	68.6
AMS30A-H00D	229. 4	70. 1
AMS40A-H00D	264. 4	86.6
AMS60A-H00D	311.4	87.1

※: "A"と"F"以外の寸法については「AMS20/30/40/60A-R/N/FロD」を参照ください。(137 ページ)



スタンバイレギュレータタイプ NC 仕様

• AMS20/30/40/60B-R/N/F□C



型式	Р	Α	В	С	D **	E	J	М	L
AMS20B-□C	1/8 • 1/4	301.8	214. 7	81.7	66.8	25.6	46. 2	24	40. 1
AMS30B-□C	1/4 • 3/8	348. 3	214. 7	87.9	86. 5	29. 1	46. 2	30	40. 1
AMS40B-□C	3/8 • 1/2	395. 8	214. 9	92.4	91.5	32.6	46. 2	36	40. 1
AMS60B-□C	3/4 • 1	491.8	214. 8	93.4	125	42. 1	46. 2	46	40. 1

※:D寸法は、ハンドルをアンロックした状態での寸法です。

型式	ブラケット取付寸法										
	K	F	G	Н	Q	R	S	Т	U	V	W
AMS20B-□C	85	71.2	103. 2	76.2	35	7	14	54.5	6	47	42.5
AMS30B-□C	85	85.2	104. 2	100. 7	35	7	14	54.5	6	47	42.5
AMS40B-□C	85	103. 2	105. 2	122. 2	40	9	18	65	7	55	50
AMS60B-DC	100	124. 2	126. 2	157.2	50	11	20	80	8	70	60



Κ

2

C

U

• AMS20/30/40/60B-000C



型式	А	F		
AMS20B-D00C	247.4	69.6		
AMS30B-D00C	285. 9	83. 1		
AMS40B-000C	325. 4	100. 6		
AMS60B-000C	401.4	121. 1		

※: "A"と"F"以外の寸法については「AMS20/30/40/60B-R/N/F口C」を参照ください。(139 ページ)



スタンバイレギュレータタイプ N0 仕様

• AMS20/30/40/60B-R/N/F□D



型式	Р	А	В	С	D *	E	J	М	L
AMS20B-□D	1/8 • 1/4	301.8	214. 7	85. 1	66.8	25.6	46. 2	24	40. 1
AMS30B-□D	1/4 • 3/8	348. 3	214. 7	102. 1	86.5	29. 1	46. 2	30	40. 1
AMS40B-□D	3/8 · 1/2	395.8	214. 9	119. 4	91.5	32.6	46. 2	36	40. 1
AMS60B-□D	3/4 • 1	491.8	214.8	118	125	42.1	46.2	46	40.1

※:D寸法は、ハンドルをアンロックした状態での寸法です。

型式	ブラケット取付寸法										
	K	F	G	Н	Q	R	S	Т	U	٧	W
AMS20B-□D	85	71.2	103. 2	76.2	35	7	14	54.5	6	47	42.5
AMS30B-□D	85	85.2	104. 2	100. 7	35	7	14	54.5	6	47	42.5
AMS40B-□D	85	103. 2	105. 2	122. 2	40	9	18	65	7	55	50
AMS60B-□D	100	124. 2	126. 2	157. 2	50	11	20	80	8	70	60



• AMS20/30/40/60B-00D



型式	А	F		
AMS20B-□00D	247. 4	69.6		
AMS30B-□00D	285. 9	83. 1		
AMS40B-□00D	325. 4	100. 6		
AMS60B-□00D	401.4	121. 1		



エアマネジメントハブ ベースタイプ

• EXA1-20/30/40-PN/EN/EC-□







型式	Α	В	С	D	E	F
EXA1-20	236. 2	35	42	19.1	65.1	30. 5
EXA1-30	236. 2	43	53	13.6	65.1	30. 5
EXA1-40	240. 4	51	64.4	4.6	71	35.5


• EXA1-60-PN/EN/EC-□





リモートタイプ

• EXA1-20/30/40-SA-□



型式	Α	В	C	D	E	F	G
EXA1-20	236. 2	35	42	19.1	65.1	30. 5	74. 7
EXA1-30	236. 2	43	53	13.6	65.1	30. 5	74. 7
EXA1-40	240. 4	51	64.4	4.6	71	35.5	75.6



• EXA1-60-SA-□



AMS その他の構成部品に関してはそれぞれの取扱説明書を参照ください。



アクセサリ

防水キャップ(10個入り) 未使用の入力/出力コネクタは、防水キャップを装着してください。 保護構造が保てなくなります。

EX9-AWES(M8 用)

EX9-AWTS(M12 用)

マーカ(1シート、88個入り)

入力/出力機器の信号名やユニットアドレスなどを記入し、各ユニットに装着することができます。

EX600-ZT1



残圧排気弁の排気ポートに接続してください。サイレンサの推奨品番は下記になります。

	サイレンサ	小	型樹脂タイ	イプ	金属经	タイプ		言	消音タイ	プ	
品番	品番	AN20-02	AN30-03	AN40-04	AN500-06	AN600-10	AN202-02	AN302-03	AN402-04	ANA1-06	ANA1-10
	口径	1/4	3/8	1/2	3/4	1	1/4	3/8	1/2	3/4	1
AMA200-000-0-0L0	NCタイプ	0	-	-	-	-	0	-	Ι	-	Ι
AMA200-000-0-0L0	NO タイプ	0	-	-	-	-	-	-	-	-	-
AMA300-00C-0-0L0	NCタイプ	-	0	-	-	I	-	0	I	-	I
AMA300-000-0-0L0	NO タイプ	-	0	-	-	-	-	-	-	-	-
AMA400-000-0-0L0	NCタイプ	-	-	0	-	-	-	-	0	-	Ι
AMA400-00D-0-0L0	NO タイプ	-	0	-	-	-	-	-	Ι	-	Ι
AMA600-00C-0-0L0	NCタイプ	-	-	-	-	0	-	-	-	-	0
AMA600-00D-0-0L0	NO タイプ	-	-	-	0	-	-	-	Ι	0	Ι





電源用ケーブル(M12 コネクタ、EXA1 用)

	EX500-AP 050 - S					
ト	ァーブ	「 ル長さ(L)		コネ・	クタ仕様	
	記号	内容		記号	内容	
	010	1000 mm		S	ストレート	
	050	5000 mm		Α	アングル	

ストレートコネクタタイプ









ソケットコネクタ ピン配列 Aコード (ノーマルキー)



項目	仕様
ケーブル外径	$\phi 6$ mm
公称断面積	0.3 mm ² /AWG22
電線直径(絶縁体を含む)	1.5 mm
最小曲げ半径(固定時)	40 mm

通信用ケーブル/通信用コネクタ付ケーブル/通信用コネクタ

両側コネクタ付(プラグ/プラグ)



項目	仕様
ケーブル外径	ϕ 6.5 mm
導体公称断面積	0.34 mm ² /AWG22
電線外径(絶縁体を含む)	1.55 mm
最小曲げ半径(固定時)	19.5 mm



両側アングルコネクタ付(プラグ/プラグ)



項目	仕様
ケーブル外径	ϕ 6.5 mm
導体公称断面積	0.34 mm ² /AWG22
電線外径(絶縁体を含む)	1.55 mm
最小曲げ半径(固定時)	19.5 mm



M12⇔RJ-45 コネクタ付ケーブル(プラグ/RJ-45 コネクタ)



項目	仕様
ケーブル外径	ϕ 6.4 mm
公称断面積	0.14 mm ² /AWG26
接続電線直径	0.98 mm
最小曲げ半径(固定時)	26 mm



コネクタ付ケーブル(プラグ)

PCA-1446566





端子 No	電線ガイド 配線
$2\frac{1}{3}$	黄:TD+

結線図

項目	仕様
ケーブル外径	ϕ 6.5 mm
公称断面積	AWG22
電線直径(絶縁体を含む)	1.5 mm
最小曲げ半径(固定時)	45.5 mm



組立式コネクタ

PCA-1446553





端子 No.	電線ガイド配色
1	橙/白
2	緑/白
3	橙
4	緑

適合ケーブル

項目	仕様
ケーブル外径	4.0∼8.0 mm
接続電線断面積(撚線)	0.14~0.34 mm ² /AWG26~22

※:上表は適合ケーブル側の電線仕様になります。

電線の導体構成により適合が異なる場合があります。



電源用 M12 コネクタ付ケーブル(A コード)





M12 コネクタ付リード線(ZS-37-A)



M12 コネクタ付リード線(ZS-49-A)



M12 コネクタ付リード線(ZS-37-A、ZS-49-A)のケーブル仕様

項目		仕様	
導体	公称断面積	AWG23	
络绝过	外径	約1.1 mm	
不巴市家 144	色相	茶、青、黒、白	
シース	仕上がり外径	φ4	



AMS 部品間コネクタケーブル M12 コネクタ付リード線(EXA1-AC1)





M12メス

M12 コネクタ付リード線のケーブル仕様

項目		仕様	
導体	公称断面積	AWG23	
絶縁体	外径	約 1.1 mm	
シース	仕上がり外径	φ4	



M12 コネクタ付リード線(EXA1-AC2)







M12コネクタ付リード線のケーブル仕様

項目		仕様	
導体	公称断面積	AWG23	
絶縁体	外径	約1.1 mm	
シース	仕上がり外径	φ4	



改	ĪΤ	履	困
5	61	//友	л.

A版:記載内容追加[2023年3月] B版:記載内容変更[2023年4月] C版:記載内容変更[2023年7月]



URL https://www.smcworld.com 本社/〒101-0021 東京都千代田区外神田 4-14-1 秋葉原 UDX 15F



健 この内容は予告なしに変更する場合がありますので、あらかじめご了承ください。

EtherNet/IP[®] is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT[®] is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

TwinCAT[®] is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany. UaExpert[®] is either registered trademarks or trademarks of Unified Automation GmbH.

© 2022-2023 SMC Corporation All Rights Reserved

